

ERRATA

Introdução à Mecânica Clássica Ilya Lvovich Shapiro & Guilherme de Berredo Peixoto LF Editora, São Paulo, 2011

Esta *Errata* contém correções para o nosso livro. Gostaríamos de agradecer aos alunos e colegas que indicaram os erros na primeira edição. Prestamos nossa gratidão especial à Profa. Elena Konstantinova que incentivou este trabalho e também fez grande contribuição para correção de erros.

Queremos mencionar que a segunda edição do livro está em fase de preparação e incluirá todas as correções e também um novo Capítulo com uma introdução à Hidrodinâmica.

Capítulo 2

Página 10:

Ao final da página, onde se lê *Podemos inverter a relação (2.5)*, a referência correta é à segunda equação antes da Eq. (2.5), a saber:

$$\mathbf{v}(t) = \dot{\mathbf{r}}(t) = \frac{d\mathbf{r}}{dt} = \hat{\mathbf{i}} \frac{dx}{dt} + \hat{\mathbf{j}} \frac{dy}{dt} + \hat{\mathbf{k}} \frac{dz}{dt} = \dot{x}\hat{\mathbf{i}} + \dot{y}\hat{\mathbf{j}} + \dot{z}\hat{\mathbf{k}}.$$

Página 16:

A última frase deve ser corrigida para *Escolhemos o instante inicial $t = 0$ no qual a partícula tem coordenadas $x(0) = R$ e $y(0) = 0$.*

Página 20:

Falta um fator 2 na terceira equação, que deve ser escrita na forma

$$x = (\tan \alpha - \tan \beta) \frac{2v_0^2 \cos^2 \alpha}{g}.$$

A expressão correta para a quarta equação da mesma página é

$$\alpha = \frac{1}{2} \arccos(\sin \beta) = \frac{90^\circ + \beta}{2}.$$

Página 23:

A expressão para o raio-vetor também deve ser incluída na resposta do Exercício 2:

$$\mathbf{r} = r\hat{\mathbf{n}}_r + z\hat{\mathbf{k}}.$$

Página 24:

No item (b) do Exercício 4, a propriedade mencionada é a Eq. (2.26).

Página 27:

As respostas corretas do Exercício 8 são

$$(a) \quad x = \frac{R}{\sqrt{10}} \cos \omega t, \quad y = \frac{3R}{\sqrt{10}} \cos \omega t, \quad z = R \sin \omega t,$$

$$(b) \quad r = \sqrt{x^2 + y^2} = R |\cos \omega t|, \quad z = R \sin \omega t \quad (c) \quad r = R, \quad \theta = \frac{\pi}{2} - \omega t.$$

Em ambos os casos (b) e (c) temos

$$\begin{aligned} \varphi &= \arctan 3 \quad \text{para} \quad \frac{(2n-1)\pi}{2\omega} \leq t \leq \frac{(2n+1)\pi}{2\omega} \\ \varphi &= \arctan 3 + \pi \quad \text{para} \quad \frac{(2n+1)\pi}{2\omega} \leq t \leq \frac{(2n+3)\pi}{2\omega}, \quad n = 0, 1, 2, 3, \dots \end{aligned}$$

Página 28:

No Exercício 9, a equação que deve ser deduzida é a (2.24), ao invés da (2.15). No Exercício 10, pede-se para calcular o raio da trajetória, quando o termo mais preciso é *raio de curvatura da trajetória*.

Página 30:

A observação correta após a Eq. (2.36) é que o cachorro alcançará a raposa para o caso $u > v$, ao contrário do caso $u \leq v$.

Página 35:

No item (a) do exercício, ao final da página, o correto é pedir que se verifique apenas a fórmula (2.44).

Página 36:

No item (d) do segundo exercício, o texto mais apropriado é: *Verifique o resultado para o vetor \mathbf{I}_4 usando a Equação (2.44)*.

Capítulo 3

Página 50:

A Eq. (3.6) com notação mais apropriada é

$$\mathbf{F}_{12} = -G \frac{m_1 m_2}{r^2} \hat{\mathbf{r}}, \quad \text{onde } \hat{\mathbf{r}} = \frac{\mathbf{r}_{12}}{r}, \quad r = |\mathbf{r}_{12}|.$$

A Eq. (3.7) correta é

$$\mathbf{a}_1 = \frac{\mathbf{F}_{21}}{m_1} = \frac{G m_2 \hat{\mathbf{r}}}{r^2}.$$

Página 57:

No exemplo 2, é mais específico e apropriado pedir que se considere o movimento do projétil somente até ele parar, no ponto mais alto.

Página 61:

Na primeira linha abaixo primeira equação, a notação correta empregada deve ser $d(\omega^2)$ ao invés de $d\omega^2$. A forma correta da Eq. (3.26) é

$$\frac{1}{2} \ln \left| \frac{\cos \alpha/2 - 1}{\cos \alpha/2 + 1} \right| = f(t - t_0).$$

A Eq. (3.27) deve ser reescrita na forma

$$\alpha = 2 \arccos \left(\frac{e^{2f(t-t_0)} - 1}{e^{2f(t-t_0)} + 1} \right).$$

Página 63:

A resposta correta do Exercício 2 é

$$\text{Resposta: } (a) \quad x = \frac{v_0 \cos \varphi}{\alpha} (1 - e^{-\alpha t}), \quad z = -\frac{gt}{\alpha} + \frac{1}{\alpha} \left(v_0 \sin \varphi + \frac{g}{\alpha} \right) (1 - e^{-\alpha t}).$$

Página 64:

Na última equação, falta multiplicar a expressão maior pela constante G .

Página 65:

A segunda equação deve ser reescrita com notação mais apropriada:

$$d\mathbf{F}(\theta) = \int_0^{2\pi} d\mathbf{F}(\theta, \varphi) = \int_0^{2\pi} \frac{d\mathbf{F}}{d\varphi} d\varphi.$$

Página 66:

O limite superior de integração na segunda equação é π ao invés de 2π . Na linha a seguir, a mudança de variáveis correta é

$$x = z^2 + R^2 - 2zR \cos \theta, \quad dx = 2zR \operatorname{sen} \theta d\theta,$$

onde $x(0) = (R - z)^2$ e $x(\pi) = (R + z)^2$.

Página 68:

A resposta correta do item (b) do Exercício 4 é $v(x) = \sqrt{g(x)x}$.

Página 75:

Na resposta do Exercício 8, a equação da qual se faz referência deve ter a forma $\mathbf{a}_2 = -(M/m)\mathbf{a}_1$.

Página 79:

Na segunda linha da solução do Exemplo 2, a expressão do empuxo deve aparecer sozinha, sem identificação com mg .

Página 80:

Na equação (3.50), falta o fator g :

$$a = \frac{4m_1m_2 - M(m_1 + m_2)}{4m_1m_2 + M(m_1 + m_2)}g.$$

Página 88:

Na solução do Exercício 3, o que se deve dizer na segunda linha é que é útil *definir* $y = 0$ e $x = 0$ no ponto mais baixo do fio. Na mesma página, as duas últimas linhas devem ser substituídas por

Usando a solução $x = a \operatorname{senh} \lambda t$, encontramos o tempo necessário:
 $t_n = \sqrt{\frac{b}{g}} \operatorname{arcsenh} \left(\frac{b}{a} \right) = \sqrt{\frac{b}{g}} \ln \left(\frac{b}{a} + \sqrt{1 + \frac{b^2}{a^2}} \right).$

Capítulo 4

Página 95:

O somatório da Equação (4.11) deve ser em i e não em τ .

Página 96:

Na solução do Exemplo 3, deve ser adicionado o sinal “-” ao diferencial $d\mu$

para representar corretamente a perda de uma porção infinitesimal de combustível.

Página 100:

Tanto no item (a) quanto na última linha do item (d), a expressão correta para ω é

$$\omega = \frac{qB}{m}.$$

A integral adequada do item (d) é

$$\Delta \mathbf{P} = \int_t^{t+\Delta t} m \dot{\mathbf{v}} dt'.$$

Página 103:

Na resposta do Exercício 2, as expressões corretas para x_1 e x_2 são

$$\begin{aligned} x_1 &= -\frac{M}{m+M} (L + A \cos \omega t) + X, \\ x_2 &= \frac{m}{m+M} (L + A \cos \omega t) + X, \end{aligned}$$

Página 104:

A resposta correta do item (a) do Exercício 4 deve ser escrita na forma

$$(a) \quad \mathbf{V}_c = \frac{v_0}{3} (5\hat{\mathbf{i}} + 2\hat{\mathbf{j}} + 8\hat{\mathbf{k}}).$$

Capítulo 5

Página 108:

A equação (5.7) com notação adequada se escreve

$$\mathbf{r} \cdot d\mathbf{r} = \frac{1}{2} d(\mathbf{r} \cdot \mathbf{r}) = \frac{1}{2} d(r^2) = r dr.$$

Página 116:

A primeira equação deve ser escrita com sinais corretos:

$$dW = \mathbf{F}_{at} \cdot d\mathbf{r} = -\mu mg \frac{d\mathbf{r} \cdot d\mathbf{r}}{dr} = -\mu mg \frac{dr^2}{dr} = -\mu mg dr,$$

da mesma forma que a equação logo abaixo:

$$W_{12} = - \int_{(L)} \mu mg dr = -\mu mg L.$$

Páginas 119 e 120:

No enunciado do Exercício 2, é mais adequado considerar os casos $n = 2$ e $n = 3$ ao invés dos casos $n = -2$ e $n = 3$. As respostas, logo na página seguinte, devem ser então

$$(a) \quad U(r) = \frac{r^{2-n}}{n-2} + cte \quad \text{para } n \neq 2;$$

$$U(r) = -\ln\left(\frac{r}{r_0}\right) \quad \text{para } n = 2.$$

$$(b) \quad U(r) = \frac{1}{\alpha} e^{-\alpha r} + cte.$$

Ainda na página 120, as respostas corretas para o Exercício 3 são

(a) Para o campo ser central, é necessário que $a = b = c$ e também $n = 2$.

(b) $n = 2$, $a = b = c$ e $a > 0$.

No Exercício 5, a resposta correta para o trabalho é

$$W_{12} = \frac{50 m v_0^2}{t_0^2} (t_2^2 - t_1^2).$$

Capítulo 6**Página 130:**

A resposta do item (a) do Exercício 2 deve ser “errada”.

As respostas corretas às perguntas do Exercício 3, que devem ser rotuladas pelas letras (a), (b) e (c), são

(a) $W_F = FL \cos \varphi$; $W_{atrito} = -\mu(Mg - F \sin \varphi)L$; $W_{grav} = 0$.

(b) $\varphi = \arctan \mu$.

(c) Não.

Página 136:

Na linha anterior ao Exemplo 4, o valor numérico adequado para v_2 é $11,4 \cdot 10^3 m/s = 11,4 km/s$.

Página 138:

A resposta correta para o Exercício 6 é

$$a_M = \frac{2m - 4M}{4M + m} g = -2a_m.$$

Página 139:

A resposta correta para o Exercício 8 é $\frac{5}{48} ML^2 \omega^2$.

Página 143:

Na equação imediatamente acima da Eq. (6.20), a massa m deve ser substituída por m_1 .

Página 146:

A expressão correta para P'_1 na solução do Exercício 4 é

$$P'_1 = [m_1^2 V^2 + \mu^2 v^2 + 2m_1 \mu v V \cos \theta_{2\max}]^{1/2}.$$

Capítulo 7**Página 156:**

O texto logo após a Eq. (7.15) até a Eq. (7.16) deve ser substituído por:

Consequentemente, $q_0^2 + v_0^2/\omega_0^2 = A^2$, logo

$$A = \sqrt{q_0^2 + \frac{v_0^2}{\omega_0^2}}.$$

Finalmente, as relações

$$\text{sen } \varphi = -\frac{v_0}{A\omega_0}, \quad \text{cos } \varphi = \frac{q_0}{A}$$

sempre permitem definir φ .

Vamos calcular a energia mecânica do oscilador e verificar explicitamente que ela é constante. Usando os resultados acima, podemos obter

$$K = \frac{mv^2}{2} = \frac{m\dot{q}^2}{2} = \frac{mA^2\omega_0^2}{2} \text{sen}^2(\omega_0 t + \varphi),$$

$$U = \frac{kq^2}{2} = \frac{kA^2}{2} \text{cos}^2(\omega_0 t + \varphi).$$

Lembrando que $m\omega_0^2 = k$, concluímos a verificação:

$$E = K + U = mA^2\omega_0^2 = \text{cte.}$$

Página 159:

Na solução do Exercício 2, a última equação deve ser corrigida para

$$T = 2l\sqrt{2m} \int_0^{\varphi_0} \frac{d\varphi}{\sqrt{E - 2mgl \text{sen}^2 \frac{\varphi}{2}}} = \sqrt{\frac{32l^2 m}{E}} F\left(\frac{\varphi_0}{2}, \sqrt{\frac{2mgl}{E}}\right).$$

Página 162:

Nas respostas do Exercício 7, a expressão para φ deve possuir um sinal negativo. Nas respostas do Exercício 8, a expressão correta para φ_1 é

$$\varphi_1 = -\arcsen\left(v_0\sqrt{\frac{m}{2E}}\right).$$

As respostas corretas dos itens (a) e (b) do Exercício 9 têm a forma

$$(a) \quad C_1 = q_0, \quad C_2 = \frac{v_0}{\omega_0};$$

$$(b) \quad C_1 = \pm\sqrt{\frac{2}{\omega_0^2 m} \left(E - \frac{p_0^2}{2m}\right)}, \quad C_2 = \frac{p_0}{\omega_0 m};$$

Página 163:

Na Figura 7.5, a legenda deveria referir-se ao Exercício 11.

O item (a) do enunciado do Exercício 12 não é conveniente, devendo portanto ser desconsiderado. A resposta do exercício é

$$\omega_0^2 = \frac{g}{2l} \operatorname{sen} \varphi_0 + \frac{k}{m} \left(\frac{1}{2} \cos \varphi_0 + \frac{1}{4} \operatorname{sen} \frac{\varphi_0}{2} \right).$$

Página 164:

Na legenda da Figura 7.6, a referência correta é ao Exercício 12.

O item (a) do enunciado do Exercício 13 deve ser reformulado para $U(x) = \frac{U_0}{2} \cos \frac{x}{L}$, e o item (d) para $U(x) = \frac{4x}{3L} \sqrt{e} U_0 e^{-\frac{x^2}{2L^2}}$.

Página 168:

O enunciado do Exercício 6 deve ser reformulado para:

Repita as considerações do exercício anterior, para o caso de uma grande viscosidade, dada por $\lambda = 2\omega_0$.

Página 177:

Na dica do Exercício 3, a expressão correta para ω_2^2 deve ser $\omega_2^2 = \mu/m + g/L$.

Capítulo 8

Página 195:

O parâmetro L que aparece na última equação da página 194 é o comprimento do pêndulo.

Página 207:

O item (a) do Exercício 4 se refere a uma *partícula livre*.

Capítulo 9**Página 221:**

A última equação deve ser escrita de forma mais clara:

$$\pm d\varphi = d \arccos \left\{ \frac{2\beta}{\sqrt{\alpha^2 + 4\beta E}} \cdot \left(u - \frac{\alpha}{2\beta}\right) \right\}.$$

Página 223:

As Eqs. (9.21) e (9.22) devem ser escritas corretamente nas respectivas formas:

$$\theta = \pi - 2\varphi = \pi - 2 \arctan \left(\frac{2Eb}{\alpha} \right),$$

e

$$\theta = \pi - 2\varphi = \pi - 2 \arctan \left(\frac{2Eb}{|\alpha|} \right).$$

Páginas 236 e 237:

Todo o texto que compreende desde o último parágrafo que se inicia na página 236 até a linha da página seguinte que termina numa nota de rodapé deve ser substituído pelo seguinte texto:

Note que $\mathbf{A} \cdot \mathbf{B} = A_1B_1 + A_2B_2 + A_3B_3$ é invariante sob rotações Λ , o que pode ser facilmente verificado levando-se em consideração a transposição das relações (A.22). Observe que $\Lambda^t = \Lambda^{-1}$.

Páginas 239 e 240:

As referências à Eq. (A.24), no último parágrafo da página 239 e na sexta linha da página seguinte devem ser reformuladas no sentido de se fazer referência às transpostas das Eqs. (A.22).

Na página 240, a Eq. (A.34) deve ser escrita com notação mais apropriada:

$$\operatorname{div} \mathbf{A} = \nabla \cdot \mathbf{A} = \frac{\partial A_1}{\partial x} + \frac{\partial A_2}{\partial y} + \frac{\partial A_3}{\partial z}.$$