

# Introdução às álgebras de Hopf

Profa. Virgínia Silva Rodrigues (UFSC)

29<sup>a</sup> Semana da Matemática da UFJF

25 a 29 de novembro de 2024

Minicurso apresentado durante o  
evento: 29<sup>a</sup> Semana da  
Matemática da Universidade  
Federal de Juiz de Fora (UFJF).

---



# Sumário

<b>1</b>	<b>Álgebras e coálgebras</b>	<b>7</b>
1.1	A categoria dos espaços vetoriais . . . . .	7
1.2	Álgebras e coálgebras em $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$ . . . . .	8
1.3	Morfismos de álgebras e de coálgebras em $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$ . . . . .	11
1.4	A álgebra e a coálgebra duais . . . . .	12
<b>2</b>	<b>Álgebras de Hopf</b>	<b>15</b>
2.1	Biálgebras . . . . .	15
2.2	Álgebras de Hopf . . . . .	17
2.3	Exemplos . . . . .	18
2.3.1	A álgebra de polinômios $\mathbf{k}[X]$ . . . . .	18
2.3.2	A álgebra de grupo $\mathbf{k}[G]$ . . . . .	20
2.3.3	A álgebra tensorial $T(M)$ . . . . .	20
2.3.4	A álgebra de Hopf de Sweedler de dimensão 4 . . . . .	23



# Introdução

A noção primária de uma álgebra de Hopf surgiu num trabalho sobre topologia algébrica de Heinz Hopf (1941) e um dos livros pioneiros para o qual essa teoria emergia foi o livro de Sweedler, [8]. Um tempo depois essa noção foi formulada para o contexto da categoria de espaços vetoriais sobre um corpo  $\mathbf{k}$ . Álgebras de Hopf desse tipo, chamadas de álgebras de Hopf sobre um corpo, surgiram em uma série de situações: como álgebras subjacentes de grupos afins na teoria de grupos algébricos, como grupos formais na teoria dos números, como álgebras envelopantes universais na teoria de Lie e na teoria de representações de álgebras.

Nesse contexto, uma álgebra de Hopf é uma  $\mathbf{k}$ -biálgebra ( $\mathbf{k}$ -álgebra com sua estrutura dual chamada coálgebra, e uma relação de compatibilidade entre essas duas estruturas) munida de uma antípoda.

Com o desenvolvimento dos estudos em teoria de categorias, que são apresentadas pela primeira vez em 1945, no trabalho de Samuel Eilenberg e Saunders Mac Lane intitulado *General Theory of Natural Equivalences* com o intuito de entender transformações naturais e, mais tarde, em 1963, com o surgimento das categorias monoidais também apresentadas primeiramente num trabalho de Mac Lane, veja [4] e [5], as álgebras de Hopf puderam ser estendidas para outros contextos. Por exemplo, para o contexto das categorias monoidais dos  $R$ -módulos, em que  $R$  é um anel comutativo, veja [1].

Nesse minicurso, pretendemos apresentar as álgebras de Hopf no contexto da categoria dos espaços vetoriais (finito ou infinito dimensionais) que, em particular, são categorias monoidais, isso justifica a introdução de diagramas comutativos nas definições dos objetos e morfismos. Os diagramas são interessantes para a dualização da estrutura de uma álgebra, que são as coálgebras. Pretendemos apresentar alguns exemplos importantes de álgebras de Hopf como a álgebra de polinômios cuja estrutura de coálgebra provém da propriedade universal da álgebra de polinômio, assim como outros exemplos como a álgebra de grupo, a álgebra de Sweedler de dimensão 4 e a álgebra tensorial de um espaço vetorial.



# Capítulo 1

## Álgebras e coálgebras

### 1.1 A categoria dos espaços vetoriais

**Definição 1.1.1.** Uma categoria  $\mathcal{C}$  consiste de

- (i) uma coleção de objetos:  $Obj(\mathcal{C})$ ;
- (ii) para cada par de objetos  $(X, Y)$ ,  $X, Y$  em  $Obj(\mathcal{C})$ , definimos a coleção de morfismos  $Hom_{\mathcal{C}}(X, Y)$ , morfismos de  $X$  para  $Y$ ;
- (iii) para cada  $X$  em  $Obj(\mathcal{C})$ , existe um morfismo  $id_X : X \rightarrow X$ , chamado de morfismo identidade;
- (iv) para quaisquer  $X, Y, Z$  em  $Obj(\mathcal{C})$ , é definida uma operação dada por

$$\begin{aligned} \circ : Hom_{\mathcal{C}}(Y, Z) \times Hom_{\mathcal{C}}(X, Y) &\rightarrow Hom_{\mathcal{C}}(X, Z) \\ (g, f) &\mapsto g \circ f. \end{aligned}$$

Esta operação, chamada composição, deve satisfazer, para quaisquer  $f$  em  $Hom_{\mathcal{C}}(X, Y)$ ,  $g$  em  $Hom_{\mathcal{C}}(Y, Z)$  e  $h$  em  $Hom_{\mathcal{C}}(Z, W)$ , as seguintes condições:

- (a)  $(h \circ g) \circ f = h \circ (g \circ f)$ , ou seja,  $\circ$  é associativa;
- (b)  $f \circ id_X = f = id_Y \circ f$ .

Alguns exemplos de categorias conhecidas: A categoria *Set* (categoria dos conjuntos), *Ring* (categoria dos anéis com unidade), *Grp* (categoria dos grupos), *Ab* (categoria de grupos abelianos). Quais são os objetos e morfismos para essas categorias ?

Para outro exemplo de categoria, consideramos  $A$  um anel com unidade. A categoria  ${}_A\mathbf{M}$  dos  $A$ -módulos à esquerda e  $\mathbf{M}_A$ , a categoria dos  $A$ -módulos à direita. Os objetos são  $A$ -módulos à direita (à esquerda), respectivamente. Os morfismos são morfismos de  $A$ -módulos à direita (à esquerda), respectivamente.

O caso particular em que  $A = \mathbf{k}$ , em que  $\mathbf{k}$  é um corpo qualquer, nos permite considerar a categoria dos espaços vetoriais tanto infinito como finito dimensional. Denotamos por  $\mathbf{Vect}_{\mathbf{k}}$  a categoria dos  $\mathbf{k}$ -espaços vetoriais de dimensão qualquer tal que os objeto em  $\mathbf{Vect}_{\mathbf{k}}$

$Obj(\mathbf{Vect}_{\mathbf{k}})$  são espaços vetoriais sobre  $\mathbf{k}$  ou  $\mathbf{k}$ -espaços vetoriais

e, para cada par de  $\mathbf{k}$ -espaços vetoriais  $V, W$ , tem-se

$$Hom_{\mathbf{Vect}_{\mathbf{k}}}(V, W) = \{T : V \rightarrow W : T \text{ é morfismo entre } \mathbf{k}\text{-espaços vetoriais}\}.$$

Os morfismos entre  $\mathbf{k}$ -espaços vetoriais são as transformações lineares. Para simplificar escrita, escrevemos apenas  $Hom_{\mathbf{k}}(V, W)$  para designar  $Hom_{\mathbf{Vect}_{\mathbf{k}}}(V, W)$ .

De modo análogo, temos a categoria  $\mathbf{vect}_{\mathbf{k}}$  dos  $\mathbf{k}$ -espaços vetoriais de dimensão finita, isto é, os objetos são  $\mathbf{k}$ -espaços vetoriais de dimensão finita.

## 1.2 Álgebras e coálgebras em $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$

Seja  $\mathbf{k}$  um corpo, a definição abaixo já conhecida da álgebra clássica, é válida também para  $\mathbf{k}$  um anel comutativo com unidade. Todavia ao longo desse minicurso,  $\mathbf{k}$  será sempre um corpo.

**Definição 1.2.1.** Um anel com unidade  $A$  diz-se uma  $\mathbf{k}$ -álgebra se  $A$  é um  $\mathbf{k}$ -espaço vetorial ( $\mathbf{k}$ -módulo) e,  $\forall a, b \in A, \alpha \in \mathbf{k}, \alpha(ab) = (\alpha a)b = a(\alpha b)$ .

**Exemplo 1.2.2.** Um corpo  $\mathbf{k}$  é uma  $\mathbf{k}$ -álgebra.

**Exemplo 1.2.3.** Consideremos  $A = \mathbb{M}_n(\mathbf{k})$  o anel das matrizes quadradas  $n \times n$  sobre  $\mathbf{k}$  é uma  $\mathbf{k}$ -álgebra, sendo um  $\mathbf{k}$ -espaço vetorial de dimensão  $n^2$ . Podemos pensar  $\mathbf{k} = \mathbb{R}, \mathbb{C}, \mathbb{Z}_p, p$  primo.

**Exemplo 1.2.4** (Álgebra de polinômios). O anel  $A = \mathbf{k}[X]$  dos polinômios na variável  $X$  sobre  $\mathbf{k}$  é uma  $\mathbf{k}$ -álgebra, notando que é um  $\mathbf{k}$ -espaço vetorial com base  $\{X^i\}_{i \geq 0} = \{1, X, X^2, \dots, X^n, \dots\}$ .

**Exemplo 1.2.5** (Álgebra de grupo). Sejam  $\mathbf{k}$  um corpo e  $G$  um grupo. Definimos

$$\mathbf{k}[G] = \bigoplus_{g \in G} \mathbf{k}g,$$

em que  $\mathbf{k}g = \langle g \rangle$  é o  $\mathbf{k}$ -espaço gerado por  $g$  (mais precisamente gerado por  $1_{\mathbf{k}}g$  que escrevemos como  $g$ ). Um elemento  $x \in \mathbf{k}[G]$  é escrito como  $x = \sum_{g \in G} \alpha_g g$ , em que a soma em questão é finita e  $\alpha_g \in \mathbf{k}, g \in G$ . Claramente,  $\mathbf{k}[G]$  é um  $\mathbf{k}$ -espaço vetorial com base  $\{g\}_{g \in G}$ .

A estrutura de  $\mathbf{k}$ -álgebra para  $\mathbf{k}[G]$  é dada pela multiplicação como segue

$$\sum_{g \in G} \alpha_g g \cdot \sum_{h \in G} \beta_h h = \sum_{g, h \in G} \alpha_g \beta_h gh$$

e a unidade é dada por  $1_{\mathbf{k}[G]} = 1_{\mathbf{k}}[G]$ .

Agora introduzimos uma definição equivalente à Definição 1.2.1 de  $\mathbf{k}$ -álgebra via diagramas (essa definição é dada dessa maneira exatamente pelo fato de que  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$  (e  $\text{vect}_{\mathbf{k}}$ ) é um caso particular de uma categoria monoidal).

**Definição 1.2.6.** Uma álgebra em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$  é uma tripla  $(A, m, u)$ , em que  $A$  é um  $\mathbf{k}$ -espaço vetorial,  $m : A \otimes A \rightarrow A$  ( $\otimes = \otimes_{\mathbf{k}}$ ) e  $u : \mathbf{k} \rightarrow A$  são morfismos de  $\mathbf{k}$ -espaços vetoriais (são transformações lineares) tais que os diagramas sejam comutativos

$$\begin{array}{ccc}
 A \otimes A \otimes A & \xrightarrow{id_A \otimes m} & A \otimes A \\
 \downarrow m \otimes id_A & & \downarrow m \\
 A \otimes A & \xrightarrow{m} & A
 \end{array} \quad (1)$$

$$\begin{array}{ccccc}
 & & A \otimes A & & \\
 & u \otimes id_A \nearrow & & id_A \otimes u \nwarrow & \\
 \mathbf{k} \otimes A & & A \otimes A & & A \otimes \mathbf{k} \\
 & \searrow \alpha' & \downarrow m & \nearrow \alpha & \\
 & & A & & \\
 & (\alpha')^{-1} \swarrow & & \searrow \alpha^{-1} & 
 \end{array} \quad (2)$$

em que

$$\begin{array}{ll}
 \alpha^{-1}: A \otimes \mathbf{k} \rightarrow A & \alpha: A \rightarrow A \otimes \mathbf{k} \\
 a \otimes k \mapsto ak & a \mapsto a \otimes 1_{\mathbf{k}} \\
 (\alpha')^{-1}: \mathbf{k} \otimes A \rightarrow A & \alpha': A \rightarrow \mathbf{k} \otimes A \\
 k \otimes a \mapsto ka & a \mapsto 1_{\mathbf{k}} \otimes a
 \end{array}$$

são os conhecidos isomorfismos  $\mathbf{k}$ -lineares.

Os morfismos  $m$  e  $u$  na definição acima são chamados, respectivamente, *multiplicação* e *unidade* da álgebra. A comutatividade do diagrama (1) é a *associatividade* de  $A$ . Notemos que a comutatividade do diagrama (2) é dada pelas igualdades

$$m \circ (u \otimes id_A) = (\alpha')^{-1} \text{ o que implica } m \circ (u \otimes id_A) \circ \alpha' = id_A$$



e

$$m \circ (id_A \otimes u) = \alpha^{-1} \text{ o que implica } m \circ (id_A \otimes u) \circ \alpha = id_A.$$

Isto quer dizer que, para todo  $a \in A$ , vale que

$$(m \circ (u \otimes id_A) \circ \alpha')(a) = id_A(a) = a, \text{ isto é, } m(u(1_{\mathbf{k}}) \otimes a) = a$$

e

$$(m \circ (id_A \otimes u) \circ \alpha)(a) = id_A(a), \text{ isto é, } m(a \otimes u(1_{\mathbf{k}})) = a.$$

Isso motiva o fato de  $u$  ser chamado a *unidade* da álgebra.

**Exercício 1.2.7.** Verificar a equivalência das definições 1.2.1 e 1.2.6.

Os exemplos apresentados acima são exemplos de álgebras em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$ :  $\mathbf{k}[X]$  e  $\mathbf{k}[G]$  se  $G$  é um grupo infinito em  $\text{vect}_{\mathbf{k}}$ : o corpo  $\mathbf{k}$ ,  $M_n(\mathbf{k})$  e  $\mathbf{k}[G]$  se  $G$  é um grupo finito.

Uma das vantagens de se definir uma álgebra em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$  (via diagramas) é que podemos dualizar a definição de uma álgebra, ou seja, podemos “inverter” as flechas e dessa forma, é definida a estrutura chamada *coálgebra*.

**Definição 1.2.8.** Uma coálgebra em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$  é uma tripla  $(C, \Delta, \varepsilon)$ , em que  $C$  é um  $\mathbf{k}$ -espaço vetorial,  $\Delta : C \rightarrow C \otimes C$  e  $\varepsilon : C \rightarrow \mathbf{k}$  são morfismos de  $\mathbf{k}$ -espaços vetoriais tais que os diagramas comutam

$$\begin{array}{ccc}
 C & \xrightarrow{\Delta} & C \otimes C \\
 \Delta \downarrow & & \downarrow id_{C \otimes C} \\
 C \otimes C & \xrightarrow{\Delta \otimes id_C} & C \otimes C \otimes C
 \end{array} \quad (3)$$

$$\begin{array}{ccccc}
 & & C & & \\
 & \xleftarrow{(\gamma')^{-1}} & & \xrightarrow{\gamma^{-1}} & \\
 & & \Delta & & \\
 \mathbf{k} \otimes C & & & & C \otimes \mathbf{k} \\
 \varepsilon \otimes id_C \swarrow & & \downarrow \Delta & & \swarrow id_C \otimes \varepsilon \\
 & & C \otimes C & & 
 \end{array} \quad (4)$$

Os morfismos  $\Delta$  e  $\varepsilon$  da definição acima são chamados, respectivamente, *comultiplicação* e *counidade* da coálgebra. A comutatividade do diagrama (3) é chamada *coassociatividade*.

Observemos que, para cada  $c \in C$ , temos

$$\begin{aligned}
 (id_C \otimes \Delta) \circ \Delta(c) &= \overbrace{(id_C \otimes \Delta)}^{\mathbf{k}\text{-linear}} \left( \sum_{i=1}^n c_i \otimes c'_i \right) = \sum_{i=1}^n (id_C \otimes \Delta)(c_i \otimes c'_i) \\
 &= \sum_{i=1}^n c_i \otimes \Delta(c'_i) = \sum_{i=1}^n c_i \otimes \left( \sum_{j=1}^m d_{ij} \otimes d'_{ij} \right) \\
 &= \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^m c_i \otimes (d_{ij} \otimes d'_{ij}).
 \end{aligned}$$

Podemos observar que composições sucessivas de  $\Delta$ 's dificultam consideravelmente o desenvolvimento de cálculos envolvendo tais composições, por isso é utilizada a conhecida **notação de Sweedler**, que pode ser encontrada com detalhes em [2]. Resumidamente,

$$\Delta(c) = \sum c_1 \otimes c_2.$$

Alguns autores omitem os somatórios, assim

$$\Delta(c) = c_1 \otimes c_2.$$

Tendo em mente essa notação, vejamos o que significa a coassociatividade

$$\begin{aligned}
 ((id_C \otimes \Delta) \circ \Delta)(c) &= (id_C \otimes \Delta) \left( \sum c_1 \otimes c_2 \right) = \sum c_1 \otimes \Delta(c_2) \\
 &= \sum c_1 \otimes \left( \sum c_{2_1} \otimes c_{2_2} \right) \\
 &= \sum c_1 \otimes c_{2_1} \otimes c_{2_2}
 \end{aligned}$$

e

$$\begin{aligned}
((\Delta \otimes id_C) \circ \Delta)(c) &= (\Delta \otimes id_C) \left( \sum c_1 \otimes c_2 \right) \\
&= \sum \Delta(c_1) \otimes c_2 \\
&= \sum \left( \sum c_{1_1} \otimes c_{1_2} \right) \otimes c_2 \\
&= \sum c_{1_1} \otimes c_{1_2} \otimes c_2
\end{aligned}$$

Pela comutatividade do diagrama (3), segue que

$$\sum c_1 \otimes c_{2_1} \otimes c_{2_2} = \sum c_{1_1} \otimes c_{1_2} \otimes c_2 = \sum c_1 \otimes c_2 \otimes c_3.$$

A comutatividade do diagrama (4) garante que  $(id_C \otimes \varepsilon) \circ \Delta = \gamma^{-1}$  e compondo  $\gamma$  à esquerda, obtemos  $\gamma \circ (id_C \otimes \varepsilon) \circ \Delta = \gamma \circ \gamma^{-1} = id_C$ . Para todo  $c \in C$ , temos

$$\begin{aligned}
c &= id_C(c) = (\gamma \circ (id_C \otimes \varepsilon) \circ \Delta)(c) = (\gamma \circ (id_C \otimes \varepsilon)) \left( \sum c_1 \otimes c_2 \right) \\
&= \gamma \left( \sum c_1 \otimes \varepsilon(c_2) \right) = \sum \gamma(c_1 \otimes \varepsilon(c_2)) \\
&= \sum c_1 \varepsilon(c_2).
\end{aligned}$$

Analogamente,  $c = \sum \varepsilon(c_1) c_2$ . Logo, concluímos que

$$\sum c_1 \varepsilon(c_2) = c = \sum \varepsilon(c_1) c_2.$$

Esta propriedade chama-se *propriedade da counidade*. Podemos estabelecer uma recorrência para a notação de Sweedler. Para  $n \geq 2$ , temos

$$\Delta_n = (\Delta \otimes id^{n-1}) \circ \Delta_{n-1},$$

em que  $\Delta_n : C \rightarrow \underbrace{C \otimes \dots \otimes C}_{n+1 \text{ vezes}}$  e  $id^{n-1} = \underbrace{id \otimes \dots \otimes id}_{n-1 \text{ vezes}}$ . Por exemplo, para  $n = 2$  temos

$$\Delta_2 = (\Delta \otimes id) \circ \Delta = (id \otimes \Delta) \otimes \Delta.$$

Já para  $n = 3$ , temos

$$\Delta_3 = (\Delta \otimes id \otimes id) \circ \Delta_2 = (\Delta \otimes id \otimes id) \circ (\Delta \otimes id) \circ \Delta.$$

**Exemplo 1.2.9.**  $\mathbf{k}$  é uma coálgebra em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$ , em que  $\Delta : \mathbf{k} \rightarrow \mathbf{k} \otimes \mathbf{k}$  é dada por  $\Delta(\alpha) = \alpha \otimes 1_{\mathbf{k}}$  e  $\varepsilon : \mathbf{k} \rightarrow \mathbf{k}$  é dada pela identidade  $\varepsilon = id_{\mathbf{k}}$ .

**Exemplo 1.2.10.** A álgebra de matrizes  $M_n(\mathbf{k})$  é uma coálgebra em  $\text{vect}_{\mathbf{k}}$ , que será denotada por  $M_n^c(\mathbf{k})$ , cuja comultiplicação é definida nos elementos de uma base  $\{e_{ij}\}_{1 \leq i, j \leq n}$  de  $M_n(\mathbf{k})$  por

$$\Delta(e_{ij}) = \sum_{1 \leq s \leq n} e_{is} \otimes e_{sj} \quad \text{e} \quad \varepsilon(e_{ij}) = \delta_{ij}.$$

**Exemplo 1.2.11.** A álgebra de grupo  $\mathbf{k}[G]$  é uma coálgebra em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$  se  $G$  é um grupo infinito e em  $\text{vect}_{\mathbf{k}}$  se  $G$  é finito, definindo  $\Delta(g) = g \otimes g$  e  $\varepsilon(g) = 1_{\mathbf{k}}$ , para todo  $g \in G$ .

De fato, chamando  $C = \mathbf{k}[G]$ , temos que

$$\begin{aligned}
((id_C \otimes \Delta) \circ \Delta)(g) &= (id_C \otimes \Delta)(g \otimes g) = g \otimes \Delta(g) = g \otimes g \otimes g \\
&= \Delta(g) \otimes g = (\Delta \otimes id_C)(g \otimes g) \\
&= ((\Delta \otimes id_C) \circ \Delta)(g).
\end{aligned}$$

Fica como exercício mostrar a comutatividade do segundo diagrama da definição de uma coálgebra.

O próximo exemplo generaliza o exemplo acima, veja.

**Exemplo 1.2.12.** Sejam  $\mathbf{k}$  um corpo e  $S$  um conjunto. Consideremos  $\mathbf{k}[S]$  o espaço vetorial gerado por  $S$ . Assim,  $\mathbf{k}[S]$  possui uma estrutura de coálgebra dada por  $\Delta(s) = s \otimes s$  e  $\varepsilon(s) = 1_{\mathbf{k}}$ ,  $\forall s \in S$ . Se  $S = \emptyset$  então  $\mathbf{k}[\emptyset] = \{0\}$ .

Seja  $C$  uma coálgebra em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$ . Um elemento  $c \in C$  é dito *grouplike* (ou elemento de tipo grupo) se  $\Delta(c) = c \otimes c$  e  $\varepsilon(c) = 1_{\mathbf{k}}, \forall c \in C$ . As coálgebras dos exemplos 1.2.9, 1.2.11 e 1.2.12 acima apresentam esses elementos. Todavia, o Exemplo 1.2.10, não possui elementos *grouplike*, por quê? Voltaremos a falar sobre isso na seção 1.4 desse capítulo, havendo tempo.

Finalizamos a seção definindo álgebras comutativas e coálgebras cocomutativas. Uma álgebra  $(A, m, u)$  em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$  diz-se *comutativa* se  $m(a \otimes b) = m(b \otimes a)$ , para quaisquer  $a, b \in A$ . Em termos de diagramas, temos

$$\begin{array}{ccc} A \otimes A & \xrightarrow{\sigma} & A \otimes A \\ & \searrow m & \swarrow m \\ & & A, \end{array}$$

em que  $\sigma$  é o isomorfismo linear  $\sigma(a \otimes b) = b \otimes a$ , também conhecido como *twist* e por isso  $m(a \otimes b) = (m \circ \sigma)(a \otimes b) = m(\sigma(a \otimes b)) = m(b \otimes a)$ .

Dada uma álgebra  $A$  em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$ , a álgebra *oposta* de  $A$ , que é denotada por  $A^{op}$ , é tal que  $A = A^{op}$  como espaços vetoriais e  $m^{op} = m \circ \sigma$ . Não é difícil ver que  $A$  é comutativa se, e somente se,  $A = A^{op}$  como álgebras.

Uma coálgebra  $(C, \Delta, \varepsilon)$  em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$  diz-se *cocomutativa* se  $\sum c_1 \otimes c_2 = \sum c_2 \otimes c_1$ , para qualquer  $c \in C$ , em termos de diagramas temos

$$\begin{array}{ccc} C & \xrightarrow{\Delta} & C \otimes C \\ & \searrow \Delta & \swarrow \sigma \\ & & C \otimes C \end{array}$$

e essa comutatividade é expressa como  $\sum c_1 \otimes c_2 = \Delta(c) = (\sigma \circ \Delta)(c) = \sigma(\Delta(c)) = \sigma(\sum c_1 \otimes c_2) = \sum c_2 \otimes c_1$ .

Dada uma coálgebra  $C$  em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$ , a coálgebra *co-oposta* de  $C$ , que é denotada por  $C^{cop}$ , é tal que  $C = C^{cop}$  como espaços vetoriais e  $\Delta^{cop} = \sigma \circ \Delta$ . Não é difícil ver que  $C$  é cocomutativa se, e somente se,  $C = C^{cop}$  como coálgebras.

### 1.3 Morfismos de álgebras e de coálgebras em $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$

Uma vez estudadas álgebras e coálgebras em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$ , agora estudamos morfismos desses objetos nessa mesma categoria.

**Definição 1.3.1.** *Sejam  $(A, m_A, u_A)$  e  $(B, m_B, u_B)$  duas álgebras em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$ . Um morfismo de  $\mathbf{k}$ -espaços vetoriais  $f: A \rightarrow B$  diz-se um morfismo de álgebras se os diagramas abaixo comutam*

$$\begin{array}{ccc} A \otimes A & \xrightarrow{f \otimes f} & B \otimes B \\ m_A \downarrow & & \downarrow m_B \\ A & \xrightarrow{f} & B \end{array} \qquad \begin{array}{ccc} A & \xrightarrow{f} & B \\ u_A \swarrow & & \searrow u_B \\ & \mathbf{k} & \end{array}$$

Da comutatividade do primeiro diagrama temos, para quaisquer  $a, a' \in A$ , que

$$\begin{aligned} f(m_A(a \otimes a')) &= (f \circ m_A)(a \otimes a') = (m_B \circ (f \otimes f))(a \otimes a') = m_B((f \otimes f)(a \otimes a')) \\ &= m_B(f(a) \otimes f(a')). \end{aligned}$$

Pela comutatividade do segundo diagrama segue que  $f(u_A(1_{\mathbf{k}})) = u_B(1_{\mathbf{k}})$ .

Lembrando que essa definição e a definição clássica são equivalentes, lembrando que um morfismo  $f: A \rightarrow B$  de  $\mathbf{k}$ -álgebras é um morfismo de anéis, de  $\mathbf{k}$ -espaços vetoriais e  $f(1_A) = 1_B$ .

**Definição 1.3.2.** *Sejam  $(C, \Delta_C, \varepsilon_C)$  e  $(D, \Delta_D, \varepsilon_D)$  duas coálgebras em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$ . Um morfismo de  $\mathbf{k}$ -espaços vetoriais  $f: C \rightarrow D$  diz-se um morfismo de  $\mathbf{k}$ -coálgebras se os diagramas comutam*

$$\begin{array}{ccc} C & \xrightarrow{f} & D \\ \Delta_C \downarrow & & \downarrow \Delta_D \\ C \otimes C & \xrightarrow{f \otimes f} & D \otimes D \end{array} \qquad \begin{array}{ccc} C & \xrightarrow{f} & D \\ \varepsilon_C \searrow & & \swarrow \varepsilon_D \\ & \mathbf{k} & \end{array}$$

Devido à comutatividade do primeiro diagrama, isto é,  $\Delta_D \circ f = (f \otimes f) \circ \Delta_C$  implica, para todo  $c \in C$ , que

$$\begin{aligned} \sum (f(c))_1 \otimes (f(c))_2 &= \Delta_D(f(c)) = (\Delta_D \circ f)(c) \\ &= ((f \otimes f) \circ \Delta_C)(c) = (f \otimes f)(\Delta_C(c)) = (f \otimes f)(\sum c_1 \otimes c_2) \\ &= \sum f(c_1) \otimes f(c_2) \end{aligned}$$

e a comutatividade do segundo diagrama nos diz que

$$\varepsilon_C(c) = (\varepsilon_D \circ f)(c) = \varepsilon_D(f(c)), \quad \forall c \in C.$$

## 1.4 A álgebra e a coálgebra duais

Nosso objetivo nessa sessão é mostrar que se  $(C, \Delta, \varepsilon)$  é uma coálgebra, então o espaço vetorial dual  $C^* = \text{Hom}_{\mathbf{k}}(C, \mathbf{k})$  é uma álgebra, essa prova independe de  $C$  ser ou não finito dimensional.

Para o caso em que  $(A, m, u)$  é uma álgebra, o espaço vetorial dual  $A^* = \text{Hom}_{\mathbf{k}}(A, \mathbf{k})$  não é necessariamente uma coálgebra. O problema reside no que diremos a seguir.

Para conseguir produzir em  $A^*$  uma estrutura de coálgebra, precisamos determinar  $\Delta_{A^*}: A^* \rightarrow A^* \otimes A^*$  e  $\varepsilon_{A^*}: A^* \rightarrow \mathbf{k}$ . Desta forma, ao considerarmos  $m: A \otimes A \rightarrow A$ , temos o morfismo de  $\mathbf{k}$ -espaços vetoriais  $m^*: A^* \rightarrow (A \otimes A)^*$ . É necessário estabelecer a seguinte função  $f: (A \otimes A)^* \rightarrow A^* \otimes A^*$ , veja abaixo:

$$\begin{array}{ccccc} A^* & \xrightarrow{m^*} & (A \otimes A)^* & \xrightarrow{f} & A^* \otimes A^* \\ & & \searrow & \nearrow & \\ & & \Delta_{A^*} = f \circ m^* & & \end{array}$$

Porém, nem sempre é possível determinar  $f$ , a menos que  $\dim_{\mathbf{k}} A < \infty$ . Sabemos, no entanto, que o  $\mathbf{k}$ -morfismo  $\rho: A^* \otimes A^* \rightarrow (A \otimes A)^*$  é injetor sem qualquer hipótese adicional. No caso de  $A$  ser finito dimensional,  $\rho$  é um isomorfismo, veja a Proposição 1.4.1 abaixo. Caso não seja exigida finita dimensionalidade, podemos definir uma estrutura de coálgebra não em todo o espaço vetorial  $A^*$ , mas em um subespaço  $A^0$  de  $A^*$ , chamado *dual finito* de  $A$ . Nesse minicurso, não abriremos essa discussão.

**Proposição 1.4.1.** *Sejam  $M, N$  e  $V$   $\mathbf{k}$ -espaços vetoriais e morfismos de  $\mathbf{k}$ -espaços vetoriais*

$$\phi: M^* \otimes V \rightarrow \text{Hom}_{\mathbf{k}}(M, V),$$

$$\phi': \text{Hom}_{\mathbf{k}}(M, N^*) \rightarrow (M \otimes N)^*,$$

$$\rho: M^* \otimes N^* \rightarrow (M \otimes N)^*,$$

definidos por

$$\phi(f \otimes v) = f(m)v, \quad \forall f \in M^*, n \in V \text{ e } m \in M,$$

$$\phi'(g)(m \otimes n) = g(m)(n), \quad \forall g \in \text{Hom}_{\mathbf{k}}(M, N^*), m \in M \text{ e } n \in N,$$

$$\rho(f \otimes g)(m \otimes n) = f(m)g(n), \quad \forall f \in M^*, g \in N^*, m \in M \text{ e } n \in N.$$

Então:

- (i)  $\phi$  é injetora e, além disso, se  $\dim_{\mathbf{k}} V < \infty$ , então  $\phi$  é um isomorfismo.

(ii)  $\phi'$  é um isomorfismo.

(iii)  $\rho$  é injetora e, além disso, se  $\dim_{\mathbf{k}} N < \infty$ , então  $\rho$  é um isomorfismo.

O lema seguinte é útil na prova de que  $C^*$  é uma álgebra.

**Lema 1.4.2.** *Seja  $f : X \rightarrow Y$  um morfismo de  $\mathbf{k}$ -espaços vetoriais. Então  $f^* : Y^* \rightarrow X^*$  dada por  $f^*(g) := g \circ f, \forall g \in Y^*$  é um morfismo de  $\mathbf{k}$ -espaços vetoriais.*

Para mostrar que se  $(C, \Delta, \varepsilon)$  é uma coálgebra, então  $C^*$  é uma álgebra, precisamos determinar a estrutura de álgebra de  $C^*$ , ou seja, precisamos determinar  $m_{C^*} : C^* \otimes C^* \rightarrow C^*$  e  $u_{C^*} : \mathbf{k} \rightarrow C^*$ . Desta forma, observemos que

$$\begin{array}{ccc} & & m_{C^*} \\ & \curvearrowright & \\ C^* \otimes C^* & \xrightarrow{\rho} & (C \otimes C)^* \xrightarrow{\Delta^*} C^* \\ & & \Delta^* \\ \mathbf{k} & \xrightarrow{\psi} & \mathbf{k}^* \xrightarrow{\varepsilon^*} C^* \\ & \curvearrowleft & u_{C^*} \end{array}$$

ou seja, podemos definir

$$\boxed{m_{C^*} = \Delta^* \circ \rho} \quad \text{e} \quad \boxed{u_{C^*} = \varepsilon^* \circ \psi},$$

em que  $\psi(x)(y) = xy$ , para quaisquer  $x, y \in \mathbf{k}$ .

**Proposição 1.4.3.** *Se  $(C, \Delta, \varepsilon)$  é uma coálgebra em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$ , então  $(C^*, m_{C^*}, u_{C^*})$  é uma álgebra em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$ .*

*Demonstração.* Sejam  $f, g \in C^*$  e  $c \in C$ . Então

$$\begin{aligned} (m_{C^*}(f \otimes g))(c) &= ((\Delta^* \circ \rho)(f \otimes g))(c) \\ &= (\Delta^*(\rho(f \otimes g)))(c) \\ &\stackrel{1.4.2}{=} (\rho(f \otimes g) \circ \Delta)(c) \\ &= \rho(f \otimes g)(\Delta(c)) \\ &= \rho(f \otimes g)\left(\sum c_1 \otimes c_2\right) \\ &= \sum \rho(f \otimes g)(c_1 \otimes c_2) \\ &= \sum f(c_1)g(c_2). \end{aligned}$$

Sendo assim, definimos  $m_{C^*}(f \otimes g) := f * g : C \rightarrow \mathbf{k}$ , chamado **produto de convolução**. Logo,  $\forall c \in C$ ,

$$\boxed{m_{C^*}(f \otimes g)(c) = (f * g)(c) = \sum f(c_1)g(c_2).}$$

Primeiramente, verifiquemos a comutatividade do primeiro diagrama da Definição 1.2.6. Ao mostrarmos isto, estaremos mostrando que o produto de convolução é associativo. Sejam  $f, g, h \in C^*$ . Assim, para todo  $c \in C$ ,

$$\begin{aligned} (((m_{C^*} \circ (m_{C^*} \otimes id_{C^*}))(f \otimes g \otimes h))(c) &= (m_{C^*}((f * g) \otimes h))(c) \\ &= ((f * g) * h)(c) = \sum (f * g)(c_1)h(c_2) \\ &= \sum \left(\sum f(c_{1_1})g(c_{1_2})\right)h(c_2) \\ &= \sum f(c_1)g(c_2)h(c_3) \\ &= \sum f(c_1)\left(\sum g(c_{2_1})h(c_{2_2})\right) \\ &= \sum f(c_1)(g * h)(c_2) \\ &= (f * (g * h))(c) \\ &= (m_{C^*}(f \otimes (g * h)))(c) \\ &= (((m_{C^*} \circ (id_{C^*} \otimes m_{C^*}))(f \otimes g \otimes h))(c). \end{aligned}$$

Logo,  $m_{C^*} \circ (m_{C^*} \otimes id_{C^*}) = m_{C^*} \circ (id_{C^*} \otimes m_{C^*})$ . Observemos também que, para todo  $x \in \mathbf{k}$ , temos

$$\begin{aligned} ((u_{C^*}(x))(c)) &= ((\varepsilon^* \circ \psi)(x))(c) \\ &= (\varepsilon^*(\psi(x)))(c) \\ &\stackrel{1.4.2}{=} (\psi(x) \circ \varepsilon)(c) \\ &= \psi(x)(\varepsilon(c)) \\ &= x\varepsilon(c). \end{aligned}$$

Logo,  $\forall c \in C$ ,

$$\boxed{((u_{C^*}(x))(c)) = x\varepsilon(c)}$$

Agora verifiquemos a comutatividade do segundo diagrama. Sejam  $f \in C^*$  e  $c \in C$ . Então

$$\begin{aligned} (m_{C^*} \circ (id_{C^*} \otimes u_{C^*}) \circ \alpha)(f) &= m_{C^*}((id_{C^*} \otimes u_{C^*})(f \otimes 1_{\mathbf{k}})) \\ &= (f * u_{C^*}(1_{\mathbf{k}}))(c) = \sum f(c_1)(u_{C^*}(1_{\mathbf{k}}))(c_2) \\ &= \sum f(c_1)\varepsilon(c_2) \\ &= f(\sum c_1\varepsilon(c_2)) \\ &\stackrel{(*)}{=} f(c) \\ &= (id_{C^*}(f))(c), \end{aligned}$$

em (\*) usamos a propriedade da counidade. Analogamente,  $m_{C^*} \circ (u_{C^*} \otimes id_{C^*}) \circ \alpha' = id_{C^*}$ .

O que acabamos de provar imediatamente acima é que  $u_{C^*}(1_{\mathbf{k}}) * f = f = f * u_{C^*}(1_{\mathbf{k}})$ ,  $\forall f \in C^*$ , isto é, que  $u_{C^*}(1_{\mathbf{k}}) = \varepsilon$  é a unidade de  $C^*$ . ■

Voltamos à questão dos elementos *grouplike* mencionados na seção 1.2.

**Proposição 1.4.4.** *Sejam  $A$  uma álgebra finito dimensional e  $A^* = Hom_{\mathbf{k}}(A, \mathbf{k})$  sua coálgebra dual. Então*

$$G(A^*) = Alg(A, \mathbf{k}) := \{f : A \rightarrow \mathbf{k} : f \text{ é morfismo de álgebras em } Vect_{\mathbf{k}}\},$$

em que  $G(A^*)$  é o conjunto de elementos *grouplike* da coálgebra  $A^*$ .

**Proposição 1.4.5.** *Seja  $A = M_n(\mathbf{k})$  a álgebra de matrizes já mencionada. Então a coálgebra dual  $A^* = (M_n(\mathbf{k}))^*$  é isomorfa à coálgebra  $M_n^c(\mathbf{k})$ , a coálgebra de matrizes.*

Notemos que, devido à Proposição 1.4.4, temos que  $G(A^*) = Alg(A, \mathbf{k}) = Alg(M_n(\mathbf{k}), \mathbf{k})$ . Afirmamos que  $G(A^*) = \emptyset$ .

De fato, não existe  $f : M_n(\mathbf{k}) \rightarrow \mathbf{k}$  para  $n > 1$  pois, caso contrário, como  $Ker(f)$  é um ideal de  $M_n(\mathbf{k})$  e  $M_n(\mathbf{k})$  é um anel simples, os únicos ideais são os triviais. Logo,  $Ker(f) = \{0\}$  ou  $Ker(f) = M_n(\mathbf{k})$ . Se  $Ker(f) = \{0\}$ , então  $\dim(Ker(f)) = 0$  e, pelo Teorema do Núcleo e Imagem, temos que  $\dim(Im(f)) = \dim(M_n(\mathbf{k})) = n^2 \geq 4$  ( $n > 1$ ), que é um absurdo, visto que  $\dim(Im(f)) \leq \dim(\mathbf{k}) = 1$ .

Se  $Ker(f) = M_n(\mathbf{k})$ , então  $f$  é o morfismo nulo, que também nos dá um absurdo, pois  $f$  é um morfismo de álgebras e portanto,  $f(1) = 1$ .

Logo,  $G(A^*) = \emptyset$  e podemos concluir, pelo isomorfismo dito acima, que  $G(M_n^c(n, \mathbf{k})) = \emptyset$ , ou seja,  $M_n^c(n, \mathbf{k})$ , para  $n > 1$ , é um exemplo de coálgebra que não possui elementos *grouplike*.

## Capítulo 2

# Álgebras de Hopf

### 2.1 Biálgebras

Seja  $H$  um  $\mathbf{k}$ -espaço vetorial dotado de uma estrutura de álgebra  $(H, m, u)$  e de coálgebra  $(H, \Delta, \varepsilon)$  em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$ . Nesse momento, é necessário perguntar-se: o tensor de duas álgebras (coálgebras) em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$  ainda é uma álgebra (coálgebra) em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$ ? Respondemos nas proposições seguintes.

**Proposição 2.1.1.** *Se  $A$  e  $B$  são álgebras em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$ , então  $A \otimes B$  é uma álgebra em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$ , cujos morfismos  $m_{A \otimes B} : A \otimes B \otimes A \otimes B \rightarrow A \otimes B$  e  $u_{A \otimes B} : \mathbf{k} \rightarrow A \otimes B$  são dados, respectivamente, pelas composições abaixo*

$$A \otimes B \otimes A \otimes B \xrightarrow{id_A \otimes \sigma \otimes id_B} A \otimes A \otimes B \otimes B \xrightarrow{m_A \otimes m_B} A \otimes B$$

$$\mathbf{k} \xrightarrow{\phi} \mathbf{k} \otimes \mathbf{k} \xrightarrow{u_A \otimes u_B} A \otimes B.$$

**Proposição 2.1.2.** *Se  $C$  e  $D$  são coálgebras em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$ , então  $C \otimes D$  é uma coálgebra em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$  com os morfismos  $\Delta_{C \otimes D} : C \otimes D \rightarrow C \otimes D \otimes C \otimes D$  e  $\varepsilon_{C \otimes D} : C \otimes D \rightarrow \mathbf{k}$  dados, respectivamente, por*

$$C \otimes D \xrightarrow{\Delta_C \otimes \Delta_D} C \otimes C \otimes D \otimes D \xrightarrow{id_C \otimes \sigma \otimes id_D} C \otimes D \otimes C \otimes D$$

$$C \otimes D \xrightarrow{\varepsilon_C \otimes \varepsilon_D} \mathbf{k} \otimes \mathbf{k} \xrightarrow{\phi^{-1}} \mathbf{k}.$$

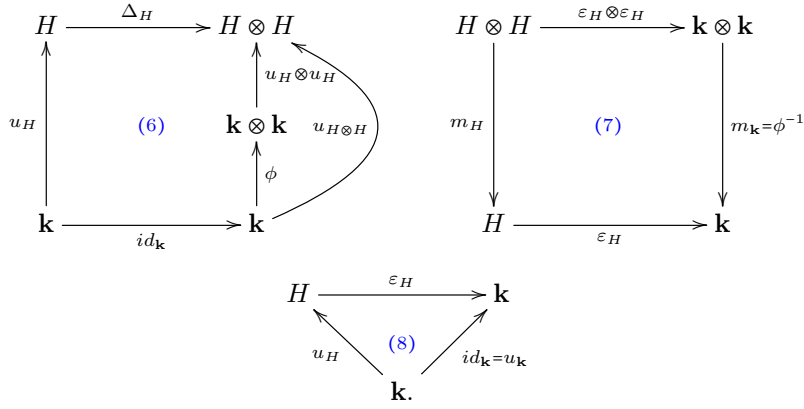
**Proposição 2.1.3.** *Seja  $H$  um  $\mathbf{k}$ -espaço vetorial que seja simultaneamente uma álgebra  $(H, m_H, u_H)$  e uma coálgebra  $(H, \Delta_H, \varepsilon_H)$ . Então são equivalentes:*

- (i)  $m_H$  e  $u_H$  são morfismos de coálgebras;
- (ii)  $\Delta_H$  e  $\varepsilon_H$  são morfismos de álgebras.

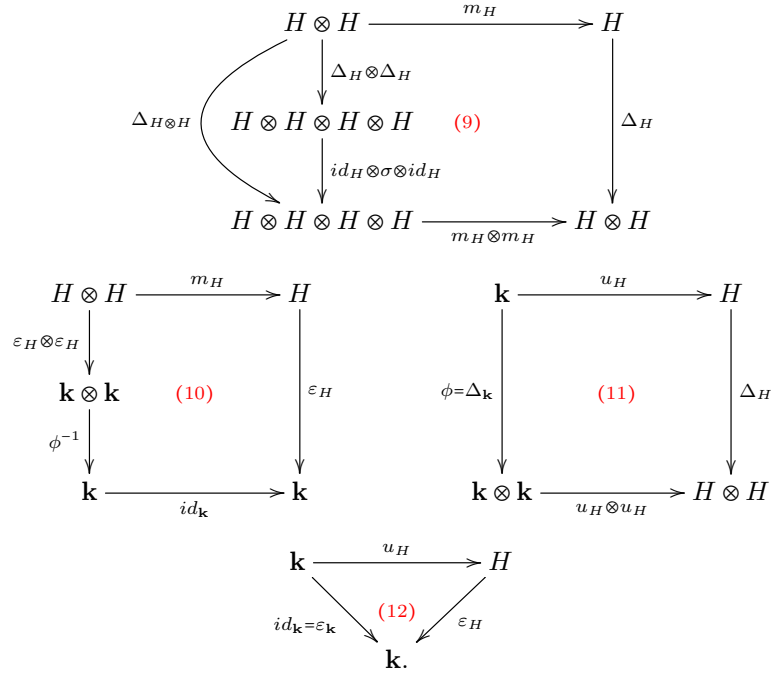
*Demonstração.* Se  $\Delta_H$  e  $\varepsilon_H$  são morfismos de álgebras, então os seguintes diagramas são comutativos

$$\begin{array}{ccc}
 H \otimes H & \xrightarrow{\Delta_H \otimes \Delta_H} & H \otimes H \otimes H \otimes H \\
 \downarrow m_H & & \downarrow id_H \otimes \sigma \otimes id_H \\
 & & (5) \quad H \otimes H \otimes H \otimes H \\
 & & \downarrow m_H \otimes m_H \\
 H & \xrightarrow{\Delta_H} & H \otimes H
 \end{array}$$

$\curvearrowright m_{H \otimes H}$



Observemos agora os diagramas que nos dizem que  $m_H$  e  $u_H$  são morfismos de coálgebras.



Os quatro primeiros diagramas implicam nos quatro últimos diagramas e vice-versa, exatamente como segue (5)  $\Leftrightarrow$  (9), (6)  $\Leftrightarrow$  (11), (7)  $\Leftrightarrow$  (10) e (8)  $\Leftrightarrow$  (12).  $\blacksquare$

**Observação 2.1.4.** O fato de  $\Delta$  e  $\varepsilon$  serem morfismos de álgebras nos diz que, para quaisquer  $g, h \in H$ ,

$$\Delta(gh) = \sum (gh)_1 \otimes (gh)_2 = \sum g_1 h_1 \otimes g_2 h_2 \quad \text{e} \quad \Delta(1_H) = 1_H \otimes 1_H$$

$$\varepsilon(gh) = \varepsilon(g)\varepsilon(h) \quad \text{e} \quad \varepsilon(1_H) = 1_K.$$

**Definição 2.1.5.** Uma biálgebra em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$  é um  $\mathbf{k}$ -espaço vetorial que possui uma estrutura de álgebra  $(H, m, u)$  e de coálgebra  $(H, \Delta, \varepsilon)$  em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$  tal que  $\Delta$  e  $\varepsilon$  são morfismos de álgebras (ou, equivalentemente, tal que  $m$  e  $u$  são morfismos de coálgebras).

**Exemplo 2.1.6.**  $\mathbf{k}$  é uma biálgebra em  $\text{vect}_{\mathbf{k}}$ .

**Exemplo 2.1.7.** Se  $H$  é uma biálgebra em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$  então  $H^{op}$ ,  $H^{cop}$  e  $H^{op,cop}$  são também biálgebras em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$ . Explicando:  $H^{op}$  possui a estrutura de álgebra oposta de  $H$  e a mesma estrutura de coálgebra de  $H$ ,  $H^{cop}$  possui a estrutura de coálgebra co-oposta de  $H$  e a mesma estrutura de álgebra de  $H$  e  $H^{op,cop}$  possui a estrutura de álgebra oposta de  $H$  e de coálgebra co-oposta de  $H$ .

**Proposição 2.1.8.** Se  $H$  é uma biálgebra em  $\text{vect}_{\mathbf{k}}$ , então  $H^*$  é uma biálgebra em  $\text{vect}_{\mathbf{k}}$ .

**Definição 2.1.9.** Sejam  $H, L$  biálgebras em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$ . Um morfismo de  $\mathbf{k}$ -espaços vetoriais  $f : H \rightarrow L$  é dito um morfismo de biálgebras se  $f$  é um morfismo de álgebras e de coálgebras.

Vamos apresentar exemplos de biálgebras em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$  na seção 2.3.



## 2.2 Álgebras de Hopf

Nosso objetivo nessa seção é apresentar a definição e algumas propriedades de álgebras de Hopf. Inicialmente, vamos discutir um caso geral da álgebra de convolução apresentada na seção 1.4. Essa discussão é necessária para que possamos definir a chamada antípoda. A existência da antípoda diferencia uma biálgebra de uma álgebra de Hopf.

Sejam  $(C, \Delta, \varepsilon)$  uma coálgebra e  $(A, m, u)$  uma álgebra, ambas em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$ . Podemos definir em  $\text{Hom}_{\mathbf{k}}(C, A)$  uma estrutura de álgebra em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$  com a multiplicação também chamada produto de convolução como é apresentado a seguir:

$$(f * g)(c) = (m \circ (f \otimes g) \circ \Delta)(c) = (m \circ (f \otimes g))(\sum c_1 \otimes c_2) = m(\sum f(c_1) \otimes g(c_2)) = \sum f(c_1)g(c_2),$$

para quaisquer  $f, g \in \text{Hom}_{\mathbf{k}}(C, A)$  e  $c \in C$ . O morfismo  $u \circ \varepsilon : C \rightarrow A$  em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$  será a unidade dessa álgebra.

**Proposição 2.2.1.** *O  $\mathbf{k}$ -espaço vetorial  $\text{Hom}_{\mathbf{k}}(C, A)$  é uma álgebra com o produto  $*$  definido acima.*

*Demonstração.* Mostremos que  $*$  é associativo, isto é, vale o diagrama (1) da definição de álgebra. Para quaisquer  $f, g, h \in \text{Hom}_{\mathbf{k}}(C, A)$  e  $c \in C$ , temos

$$\begin{aligned} ((f * g) * h)(c) &= \sum (f * g)(c_1)h(c_2) = \sum f(c_{11})g(c_{12})h(c_2) \\ &= \sum f(c_1)g(c_{21})h(c_{22}) = \sum f(c_1)(g * h)(c_2) \\ &= (f * (g * h))(c), \end{aligned}$$

ou seja,  $(f * g) * h = f * (g * h)$ . Agora, verifiquemos que  $u \circ \varepsilon = id_{\text{Hom}_{\mathbf{k}}(C, A)}$ , que é equivalente a mostrarmos o diagrama (2) da definição de uma álgebra,

$$\begin{aligned} (f * (u \circ \varepsilon))(c) &= \sum f(c_1)(u \circ \varepsilon)(c_2) = \sum f(c_1)u(\varepsilon(c_2)) \\ &= \sum f(c_1)\varepsilon(c_2)u(1_{\mathbf{k}}) = \sum f(c_1)\varepsilon(c_2)1_A \\ &= \sum f(c_1\varepsilon(c_2)) = f(\sum c_1\varepsilon(c_2)) = f(c), \end{aligned}$$

e por  $c \in C$  ser arbitrário,  $f * (u \circ \varepsilon) = f$ . De forma análoga mostra-se que  $(u \circ \varepsilon) * f = f$ . Portanto,  $(\text{Hom}_{\mathbf{k}}(C, A), *, u \circ \varepsilon)$  é uma álgebra. ■

Agora, consideremos  $H$  uma biálgebra com a estrutura de coálgebra  $H^c = (H, \Delta, \varepsilon)$  e de álgebra  $H^a = (H, m, u)$ . Podemos concluir pelo que vimos acima que  $\text{Hom}_{\mathbf{k}}(H^c, H^a)$  é uma álgebra com o produto de convolução  $*$  e unidade  $u \circ \varepsilon$ .

**Definição 2.2.2.** *Seja  $H$  uma biálgebra em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$ . Um morfismo  $S : H \rightarrow H$  em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$  é dito antípoda de  $H$  se  $S$  é a inversa do morfismo identidade  $id_H : H \rightarrow H$  em relação ao produto de convolução da álgebra  $\text{Hom}_{\mathbf{k}}(H^c, H^a)$ .*

**Definição 2.2.3.** *Uma biálgebra  $H$  com antípoda é chamada álgebra de Hopf.*

**Observação 2.2.4.** *Seja  $H$  uma álgebra de Hopf com antípoda  $S$ .*

- (i) A antípoda  $S$  é única (este fato é sabido uma vez que o inverso de um elemento de uma álgebra, quando existe, é único). No entanto, apresentamos essa prova. Por definição,  $S * id_H = u \circ \varepsilon = id_H * S$ . Suponhamos  $S'$  outra antípoda de  $H$  então  $S' * id_H = u \circ \varepsilon = id_H * S'$ . Assim,

$$S = S * (u \circ \varepsilon) = S * (id_H * S') = (S * id_H) * S' = (u \circ \varepsilon) * S' = S'.$$

- (ii) Para todo  $h \in H$ , como  $S * id_H = id_H * S = u \circ \varepsilon$ , temos

$$\sum S(h_1)h_2 = \sum h_1S(h_2) = (u \circ \varepsilon)(h) = \varepsilon(h)u(1_{\mathbf{k}}) = \varepsilon(h)1_H.$$

Esta é a conhecida *propriedade da antípoda* e é, de fato, o que define uma antípoda.

**Definição 2.2.5.** *Sejam  $H$  e  $B$  duas álgebras de Hopf. Um morfismo  $f : H \rightarrow B$  em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$  é um morfismo de álgebras de Hopf se é um morfismo de biálgebras.*

O próximo resultado mostra que um morfismo de álgebras de Hopf preserva antípodas.

**Proposição 2.2.6.** Sejam  $H$  e  $B$  duas álgebras de Hopf com antípodas  $S_H$  e  $S_B$ , respectivamente. Se  $f : H \rightarrow B$  é um morfismo de álgebras de Hopf então  $S_B \circ f = f \circ S_H$ .

*Demonstração.* Sejam  $H = (H, m_H, u_H, \Delta_H, \varepsilon_H)$  e  $B = (B, m_B, u_B, \Delta_B, \varepsilon_B)$  as respectivas estruturas de biálgebras de  $H$  e  $B$ . Consideremos a álgebra  $(\text{Hom}_{\mathbf{k}}(H^c, B^a), *, u_B \circ \varepsilon_H)$ . Verifiquemos que  $(S_B \circ f) * f = f * (f \circ S_H) = u_B \circ \varepsilon_H$ , pois assim estaremos mostrando que  $S_B \circ f$  e  $f \circ S_H$  são ambos inversos de  $f$  em relação ao produto de convolução de  $\text{Hom}_{\mathbf{k}}(H^c, B^a)$  e, conseqüentemente, teremos que  $S_B \circ f = f \circ S_H$ . Seja  $h \in H$ . Então

$$\begin{aligned} ((S_B \circ f) * f)(h) &= \sum (S_B \circ f)(h_1) f(h_2) = \sum S_B(f(h_1)) f(h_2) \\ &= \sum S_B((f(h))_1) (f(h))_2, \text{ pois } f \text{ é morfismo de coálgebras} \\ &= (S_B * id_B)(f(h)) = (u_B \circ \varepsilon_B)(f(h)) = (u_B \circ \varepsilon_B \circ f)(h) \\ &= (u_B \circ \varepsilon_H)(h), \text{ pois } f \text{ é morfismo de coálgebras.} \end{aligned}$$

Por outro lado,

$$\begin{aligned} (f * (f \circ S_H))(h) &= \sum f(h_1) (f \circ S_H)(h_2) = \sum f(h_1 S_H(h_2)), \text{ pois } f \text{ é morfismo de álgebras} \\ &= f(\sum h_1 S_H(h_2)) = f(\varepsilon_H(h) 1_H) = \varepsilon_H(h) f(1_H) \\ &= \varepsilon_H(h) 1_B, \text{ pois } f \text{ é morfismo de álgebras} \\ &= \varepsilon_H(h) u_B(1_{\mathbf{k}}) = u_B(\varepsilon_H(h)) = (u_B \circ \varepsilon_H)(h). \end{aligned}$$

Portanto,  $S_B \circ f = f \circ S_H$ . ■

**Proposição 2.2.7.** Seja  $H$  uma álgebra de Hopf com antípoda  $S$ . Então, para quaisquer  $h, g \in H$ , são válidas:

- (i)  $S(hg) = S(g)S(h)$ ;
- (ii)  $S(1_H) = 1_H$ ;
- (iii)  $\Delta(S(h)) = \sum S(h_2) \otimes S(h_1)$ ;
- (iv)  $\varepsilon(S(h)) = \varepsilon(h)$ .

Essa proposição nos diz que  $S$  é um antimorfismo de álgebras (propriedades (i) e (ii)) e que  $S$  é um antimorfismo de coálgebras (propriedades (iii) e (iv)).

## 2.3 Exemplos

### 2.3.1 A álgebra de polinômios $\mathbf{k}[X]$

**Proposição 2.3.1.** Seja  $A$  uma álgebra em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$ . Então para todo  $0 \neq a \in A$ , existe um único morfismo de álgebras  $\phi : \mathbf{k}[X] \rightarrow A$  em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$  tal que  $\phi(X) = a$ .

*Demonstração.* Como  $\mathbf{k}[X]$  é um  $\mathbf{k}$ -espaço vetorial com base  $\{X^i\}_{i \geq 0}$ , em que  $X^0 = 1$ , é possível definir  $\phi : \mathbf{k}[X] \rightarrow A$ ,  $\forall i \geq 0$ ,  $\phi(X^i) = a^i$ , em que  $a^0 = 1$ . Estendendo por linearidade, temos

$$\phi\left(\sum_{i=1}^n b_i X^i\right) = \sum_{i=1}^n b_i \phi(X^i) = \sum_{i=1}^n b_i a^i.$$

Não é difícil verificar que  $\phi$  é um morfismo de álgebras em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$ . Para a unicidade, suponhamos que exista  $\phi' : \mathbf{k}[X] \rightarrow A$  morfismo de álgebras em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$  tal que  $\phi'(X) = a$ . Assim,

$$\phi'(X^i) = [\phi'(X)]^i = a^i = \phi(X^i),$$

ou seja,  $\phi' = \phi$ . ■

**Exemplo 2.3.2.** A álgebra de polinômios  $H = \mathbf{k}[X]$  é uma álgebra de Hopf.

De fato, considerando  $A = \mathbf{k}[X] \otimes \mathbf{k}[X]$  e  $a = X \otimes 1 + 1 \otimes X \in A$  e, pela Proposição 2.3.1, existe um único morfismo de álgebras  $\Delta : \mathbf{k}[X] \rightarrow \mathbf{k}[X] \otimes \mathbf{k}[X]$  tal que  $\Delta(X) = X \otimes 1 + 1 \otimes X$ . Assim,  $\Delta(X^i) = (X \otimes 1 + 1 \otimes X)^i$ .

De modo similar ao que fizemos acima, existe um único morfismo  $\varepsilon : \mathbf{k}[X] \rightarrow \mathbf{k}$  em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$  dado por  $\varepsilon(X) = 0$  e  $\varepsilon(1) = 1$  e notemos que  $1 = 1_{\mathbf{k}} = 1_{\mathbf{k}[X]}$ . Neste caso,  $\varepsilon(X^i) = \varepsilon(X)^i = 0$  e  $\varepsilon(\alpha) = \alpha\varepsilon(1) = \alpha, \forall \alpha \in \mathbf{k}$ .

Para verificarmos que  $\mathbf{k}[X]$  é uma biálgebra em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$ , basta mostrarmos apenas que  $(\mathbf{k}[X], \Delta, \varepsilon)$  é uma coálgebra em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$ . Para a verificação da comutatividade do diagrama (3), observemos que como  $\Delta$  é morfismo de álgebras, os morfismos

$$(id_H \otimes \Delta) \circ \Delta : \mathbf{k}[X] \rightarrow \mathbf{k}[X] \otimes \mathbf{k}[X] \otimes \mathbf{k}[X]$$

$$(\Delta \otimes id_H) \circ \Delta : \mathbf{k}[X] \rightarrow \mathbf{k}[X] \otimes \mathbf{k}[X] \otimes \mathbf{k}[X]$$

também são morfismos de álgebras em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$  tais que

$$((id_H \otimes \Delta) \circ \Delta)(X) = ((\Delta \otimes id_H) \circ \Delta)(X) = X \otimes 1 \otimes 1 + 1 \otimes X \otimes 1 + 1 \otimes 1 \otimes X.$$

Portanto, pela Proposição 2.3.1, temos que  $(id_H \otimes \Delta) \circ \Delta = (\Delta \otimes id_H) \circ \Delta$  e vale a comutatividade do diagrama (3). Analogamente, é mostrada a comutatividade do diagrama (4).

A antípoda é definida da seguinte maneira

$$S: \begin{array}{ccc} \mathbf{k}[X] & \rightarrow & \mathbf{k}[X] \\ X & \mapsto & -X, \end{array}$$

ou seja,  $S(X^i) = (-1)^i X^i$  e  $S(1) = 1$ . Pela Proposição 2.3.1, segue que  $S$  é morfismo de álgebras. Observemos que vale a propriedade da antípoda:

$$\begin{aligned} (S * id_{\mathbf{k}[X]})(X) &= S(X)1 + S(1)X \\ &= -X1 + 1X \\ &= 0 \\ &= \varepsilon(X)1 \\ &= \varepsilon(X)u(1_{\mathbf{k}}) \\ &= (u \circ \varepsilon)(X) \\ &= (id_{\mathbf{k}[X]} * S)(X) \end{aligned}$$

e também,

$$(S * id_{\mathbf{k}[X]})(1) = S(1)1 = 1 = (u \circ \varepsilon)(1) = (id_{\mathbf{k}[X]} * S)(1).$$

**Observação 2.3.3.** Como  $\mathbf{k}[X]$  é comutativa e cocomutativa, a antípoda  $S$  é um morfismo de álgebras e de coálgebras.

Na próxima observação, lembramos rapidamente sobre a característica de um domínio de integridade.

**Observação 2.3.4.** Sejam  $D$  um domínio de integridade e  $\varphi : \mathbb{Z} \rightarrow D$  o morfismo de anéis dado por

$$\varphi(n) = n1_D = \begin{cases} 1_D + 1_D + \dots + 1_D (n \text{ vezes}), & \text{se } n > 0 \\ 0, & \text{se } n = 0 \\ (-1_D) + (-1_D) + \dots + (-1_D) (-n \text{ vezes}), & \text{se } n < 0. \end{cases}$$

Assim temos  $\text{Ker}(\varphi) = \{n \in \mathbb{Z} : \varphi(n) = n1_D = 0_D\}$ . Se  $\text{Ker}(\varphi) = \{0\}$ , dizemos que a característica de  $D$  é zero. Se  $\text{Ker}(\varphi) \neq 0$ , então como  $\text{Ker}(\varphi)$  é um ideal de  $\mathbb{Z}$  e  $\mathbb{Z}$  é um domínio de ideais principais, existe  $p > 0$  tal que  $\text{Ker}(\varphi) = p\mathbb{Z}$ . Nesse caso, dizemos que a característica de  $D$  é  $p$ . Além disso, este número  $p$  é sempre primo.

**Observação 2.3.5.** Se  $\mathbf{k}$  é um corpo de característica  $p > 0$ , então  $\mathbf{k}[X]$  é uma álgebra de Hopf com a mesma estrutura definida anteriormente. Porém,

$$\Delta(X^p) = (X \otimes 1 + 1 \otimes X)^p = X^p \otimes 1 + 1 \otimes X^p.$$

Isso ocorre, pois os coeficientes binomiais

$$\binom{p}{i}$$

com  $1 \leq i \leq p-1$  são divisíveis por  $p$  e portanto, iguais a zero.

### 2.3.2 A álgebra de grupo $\mathbf{k}[G]$

Pelos exemplos 1.2.5 e 1.2.11,  $\mathbf{k}[G]$  é álgebra e coálgebra em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$ . Para mostrarmos que  $\mathbf{k}[G]$  é biálgebra, basta verificarmos que  $\Delta$  e  $\varepsilon$  são morfismos em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$ . De fato,

$$\begin{aligned} \Delta(gh) &= gh \otimes gh = (g \otimes g)(h \otimes h) = \Delta(g)\Delta(h) \quad \text{e} \quad \Delta(1) = 1 \otimes 1 \\ \varepsilon(gh) &= 1 = 1 \cdot 1 = \varepsilon(g)\varepsilon(h) \quad \text{e} \quad \varepsilon(1) = 1. \end{aligned}$$

A antípoda  $S : \mathbf{k}[G] \rightarrow \mathbf{k}[G]$  é definida por  $S(g) = g^{-1}$ . De fato,

$$(S * id_{\mathbf{k}[G]})(g) = S(g)g = g^{-1}g = 1 = \varepsilon(g)1 = (id_{\mathbf{k}[G]} * S)(g).$$

Logo,  $\mathbf{k}[G]$  é álgebra de Hopf.

**Exemplo 2.3.6.** Se  $G$  é um grupo finito, então  $(\mathbf{k}[G])^*$  é uma álgebra de Hopf (veja Proposição 2.1.8.).

A fim de darmos um exemplo de uma biálgebra que não é uma álgebra de Hopf, lembramos a definição de um monoide.

**Definição 2.3.7.** Um conjunto não vazio  $G$  equipado com uma operação  $\cdot$  é dito um monoide se  $\cdot$  é associativa e existe  $e \in G$  tal que  $g \cdot e = e \cdot g = g, \forall g \in G$ .

**Exemplo 2.3.8.** Se  $G$  é um monoide então  $\mathbf{k}[G]$  é uma biálgebra. Porém, tal biálgebra não possui antípoda. De fato, caso existisse antípoda, teríamos pela estrutura de coálgebra, veja Exemplo 1.2.12., que  $(S * id_{\mathbf{k}[G]})(g) = S(g)g = (u \circ \varepsilon)(g) = 1_{\mathbf{k}[G]}$  o que implica  $S(g)g = 1_{\mathbf{k}[G]}$  e de modo análogo,  $gS(g) = 1_{\mathbf{k}[G]}$ . Desta forma, devido à unicidade da antípoda, deveríamos ter  $S(g) = g^{-1}$ , para todo  $g \in G$  e isso não ocorre necessariamente, pois  $G$  é um monoide.

### 2.3.3 A álgebra tensorial $T(M)$

**Definição 2.3.9.** Seja  $M$  um  $\mathbf{k}$ -espaço vetorial. Uma álgebra tensorial de  $M$  é um par  $(X, \iota)$ , em que  $X$  é uma álgebra em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$  e  $\iota : M \rightarrow X$  é um morfismo em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$  que satisfaz a seguinte propriedade universal: para toda álgebra  $A$  em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$  e qualquer morfismo  $f : M \rightarrow A$  em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$ , existe um único morfismo de álgebras  $\bar{f} : X \rightarrow A$  em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$  tal que o diagrama

$$\begin{array}{ccc} M & \xrightarrow{\iota} & X \\ f \downarrow & \swarrow \bar{f} & \\ A & & \end{array}$$

comuta, isto é, tal que  $\bar{f} \circ \iota = f$ .

Definimos

$$T^0(M) = \mathbf{k}, \quad T^1(M) = M, \quad T^2(M) = M \otimes M, \quad \dots, \quad T^n(M) = \underbrace{M \otimes \dots \otimes M}_{n \text{ vezes}} = \otimes^n M,$$

$\mathbf{k}$ -espaços vetoriais e chamamos

$$T(M) = \bigoplus_{i \geq 0} T^i(M) = \mathbf{k} \oplus M \oplus (M \otimes M) \oplus (M \otimes M \otimes M) \oplus \dots$$

Observemos que temos uma inclusão canônica

$$\begin{aligned} i: M &\rightarrow T(M) \\ m &\mapsto i(m) = m \in T^1(M). \end{aligned}$$

Além disso, dados  $x \in T^n(M)$  e  $y \in T^m(M)$  tais que

$$x = x_1 \otimes \cdots \otimes x_n$$

$$y = y_1 \otimes \cdots \otimes y_m,$$

definimos o chamado *produto de concatenação* de  $x$  e  $y$  por

$$x \cdot y = x_1 \otimes \cdots \otimes x_n \otimes y_1 \otimes \cdots \otimes y_m \in T^{n+m}(M).$$

A multiplicação de elementos arbitrários de  $T(M)$  se estende por linearidade do produto apresentado acima. A unidade  $1_{T(M)} = 1_{\mathbf{k}} \in T^0(M) = \mathbf{k}$ ,  $T(M)$  torna-se uma álgebra em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$  e o par  $(T(M), i)$  é uma álgebra tensorial de  $M$ .

Para o próximo exemplo, precisamos utilizar o lema a seguir, tal lema garante o “bom comportamento” dos geradores da álgebra tensorial.

**Lema 2.3.10.** *Sejam  $H$  uma biálgebra em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$  e  $S: H \rightarrow H$  um antimorfismo de álgebras. Se, para  $a, b \in H$ , valem*

$$(S * id_H)(a) = (id_H * S)(a) = (u \circ \varepsilon)(a) \quad (2.1)$$

$$(S * id_H)(b) = (id_H * S)(b) = (u \circ \varepsilon)(b), \quad (2.2)$$

então

$$(S * id_H)(ab) = (id_H * S)(ab) = (u \circ \varepsilon)(ab).$$

*Demonstração.* Como valem (2.1) e (2.2), sabemos que vale

$$\sum S(a_1)a_2 = \sum a_1S(a_2) = \varepsilon(a)1_H \quad (2.3)$$

e

$$\sum S(b_1)b_2 = \sum b_1S(b_2) = \varepsilon(b)1_H. \quad (2.4)$$

Por outro lado, como  $\Delta(ab) = \sum (ab)_1 \otimes (ab)_2 = \sum a_1b_1 \otimes a_2b_2$ , então

$$\begin{aligned} (S * id_H)(ab) &= \sum S((ab)_1)(ab)_2 \\ &= \sum S(a_1b_1)a_2b_2 \\ &= \sum S(b_1)S(a_1)a_2b_2 \\ &\stackrel{(2.3)}{=} \sum \varepsilon(a)S(b_1)b_2 \\ &\stackrel{(2.4)}{=} \varepsilon(a)\varepsilon(b)1_H \\ &= \varepsilon(ab)1_H \\ &= \varepsilon(ab)u(1_{\mathbf{k}}) \\ &= (u \circ \varepsilon)(ab). \end{aligned}$$

Analogamente, se mostra a outra igualdade. ■

**Exemplo 2.3.11.** A álgebra tensorial  $T(M)$  é uma álgebra de Hopf.

Já sabemos que  $T(M)$  é uma álgebra com o produto de concatenação e unidade  $1_{\mathbf{k}}$ . Precisamos então dar uma estrutura de coálgebra para  $T(M)$ . Escrevemos  $\alpha \otimes \beta$  para explicitar que  $\alpha \in T(M)$  está na 1ª posição do tensor e que  $\beta \in T(M)$  está na 2ª posição do tensor. Considere o morfismo

$$\begin{aligned} f: M &\rightarrow T(M) \otimes T(M) \\ m &\mapsto m \otimes 1 + 1 \otimes m, \end{aligned}$$

que por sua vez é um morfismo em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$ . Como  $(T(M), i)$  é uma álgebra tensorial, existe um único morfismo de álgebras  $\Delta : T(M) \rightarrow T(M) \otimes T(M)$  tal que  $\Delta \circ i = f$ , ou seja, tal que  $\Delta(m) = m\bar{\otimes}1 + 1\bar{\otimes}m, \forall m \in i(M)$ .

$$\begin{array}{ccc} M & \xrightarrow{i} & T(M) \\ f \downarrow & \swarrow \Delta & \\ T(M) \otimes T(M) & & \end{array}$$

De forma análoga, ao considerarmos o morfismo nulo  $\theta : M \rightarrow \mathbf{k}$  temos, pelo fato de  $(T(M), i)$  ser uma álgebra tensorial, que existe um único morfismo  $\varepsilon : T(M) \rightarrow \mathbf{k}$  tal que  $\varepsilon \circ i = \theta$ , ou seja, tal que  $\theta(m) = 0, \forall m \in i(M)$ , veja o diagrama

$$\begin{array}{ccc} M & \xrightarrow{i} & T(M) \\ \theta \downarrow & \swarrow \varepsilon & \\ \mathbf{k} & & \end{array}$$

Afirmamos que com  $\Delta$  e  $\varepsilon$  assim definidos,  $T(M)$  possui uma estrutura de coálgebra em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$ . Para garantirmos isso, precisamos mostrar que os seguintes diagramas são comutativos

$$\begin{array}{ccc} T(M) & \xrightarrow{\Delta} & T(M) \otimes T(M) \\ \Delta \downarrow & & \downarrow id_{T(M)} \otimes \Delta \\ T(M) \otimes T(M) & \xrightarrow{\Delta \otimes id_{T(M)}} & T(M) \otimes T(M) \otimes T(M) \end{array} \quad \begin{array}{ccccc} & & T(M) & & \\ & \phi \nearrow & \Delta \downarrow & \nwarrow \varphi & \\ \mathbf{k} \otimes T(M) & & T(M) \otimes T(M) & & T(M) \otimes \mathbf{k} \\ \varepsilon \otimes id_{T(M)} \nwarrow & & id_{T(M)} \otimes \varepsilon \nearrow & & \end{array}$$

Seja  $m \in M$ . Então

$$\begin{aligned} ((\Delta \otimes id_{T(M)}) \circ \Delta)(m) &= (\Delta \otimes id_{T(M)})(m\bar{\otimes}1 + 1\bar{\otimes}m) \\ &= \Delta(m)\bar{\otimes}1 + \Delta(1)\bar{\otimes}m \\ &= m\bar{\otimes}1\bar{\otimes}1 + 1\bar{\otimes}m\bar{\otimes}1 + 1\bar{\otimes}1\bar{\otimes}m. \end{aligned}$$

Por outro lado,

$$\begin{aligned} ((id_{T(M)} \otimes \Delta) \circ \Delta)(m) &= (id_{T(M)} \otimes \Delta)(m\bar{\otimes}1 + 1\bar{\otimes}m) \\ &= m\bar{\otimes}\Delta(1) + 1\bar{\otimes}\Delta(m) \\ &= m\bar{\otimes}1\bar{\otimes}1 + 1\bar{\otimes}m\bar{\otimes}1 + 1\bar{\otimes}1\bar{\otimes}m. \end{aligned}$$

Para o segundo diagrama, temos

$$\begin{aligned} (\varphi \circ (id_{T(M)} \otimes \varepsilon) \circ \Delta)(m) &= (\varphi \circ (id_{T(M)} \otimes \varepsilon))(m\bar{\otimes}1 + 1\bar{\otimes}m) \\ &= \varphi(m\bar{\otimes}\varepsilon(1) + 1\bar{\otimes}\varepsilon(m)) \\ &= \varphi(m\bar{\otimes}1 + 1\bar{\otimes}0) \\ &= \varphi(m\bar{\otimes}1) \\ &= m, \end{aligned}$$

ou seja, o segundo diagrama também comuta. Assim, como  $\Delta$  e  $\varepsilon$  já são morfismos de álgebras em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$  e acabamos de mostrar a álgebra tensorial  $T(M)$  é uma coálgebra em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$ , segue que  $T(M)$  é uma biálgebra em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$ .

Consideremos agora o morfismo em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$  dado por

$$g: \begin{array}{ccc} M & \rightarrow & T(M)^{op} \\ m & \mapsto & -m, \end{array}$$

em que  $T(M)$  é a álgebra oposta da álgebra tensorial  $T(M)$ . Como  $(T(M), i)$  é uma álgebra tensorial, existe um único morfismo de álgebras  $S : T(M) \rightarrow T(M)^{op}$  tal que  $S \circ i = g$ , ou seja, tal que o seguinte

diagrama comuta

$$\begin{array}{ccc} M & \xrightarrow{i} & T(M) \\ g \downarrow & \swarrow S & \\ T(M)^{op} & & \end{array}$$

Assim,  $S(m) = -m, \forall m \in i(M)$ . Observemos que para um elemento arbitrário  $m_1 \otimes \dots \otimes m_n \in T^n(M)$ , temos  $S(m_1 \otimes \dots \otimes m_n) = (-1)^n m_n \otimes \dots \otimes m_1$ . Assim, dados  $x = x_1 \otimes \dots \otimes x_n \in T^n(M)$  e  $y = y_1 \otimes \dots \otimes y_m \in T^m(M)$ , observemos que

$$\begin{aligned} S(xy) &= S(x_1 \otimes \dots \otimes x_n \otimes y_1 \otimes \dots \otimes y_m) \\ &= (-1)^{n+m} y_m \otimes \dots \otimes y_1 \otimes x_n \otimes \dots \otimes x_1 \\ &= ((-1)^m y_m \otimes \dots \otimes y_1) ((-1)^n x_n \otimes \dots \otimes x_1) \\ &= S(y)S(x) \end{aligned}$$

e como  $S$  é um morfismo de álgebras em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$ ,  $S(1_{T(M)}) = 1_{T(M)^{op}} = 1_{T(M)}$ . Sendo  $T(M) = T(M)^{op}$  como espaços vetoriais, temos que  $S: T(M) \rightarrow T(M)$  é um antimorfismo de álgebras em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$  que é a antípoda que torna  $T(M)$  uma álgebra de Hopf. De fato, para verificarmos isto, precisamos garantir que

$$\sum S(m_1)m_2 = \sum m_1S(m_2) = \varepsilon(m)1_{T(M)},$$

em que  $\Delta(m) = \sum m_1 \otimes m_2$ . No nosso caso, como  $\Delta(m) = m\bar{\otimes}1 + 1\bar{\otimes}m$ , precisamos verificar que

$$S(m)1 + S(1)m = mS(1) + 1S(m) = (u \circ \varepsilon)(m) = 0.$$

Notemos que isto, de fato corre para qualquer  $m \in i(M)$ ,

$$\sum S(m_1)m_2 = S(m)1_{T(M)} + S(1_{T(M)})m = -m + m = 0.$$

Analogamente verifica-se a outra igualdade. Logo, pelo Lema 2.3.10, a propriedade da antípoda é válida para os geradoras da álgebra  $T(M)$ .

### 2.3.4 A álgebra de Hopf de Sweedler de dimensão 4

Seja  $\mathbf{k}$  um corpo de característica diferente de 2 ( $\text{car}(\mathbf{k}) \neq 2$ ). Seja  $H$  uma álgebra em  $\text{Vect}_{\mathbf{k}}$  gerada pelos dois elementos  $c$  e  $x$  satisfazendo as seguintes relações:

$$c^2 = 1, \text{ ou seja, } c^{-1} = c; x^2 = 0 \text{ e } xc = -cx.$$

Observemos que, neste caso, o elemento  $xcx$  de  $H$  é  $xcx = -cxc = -cx^2 = 0$ . Como  $\mathbf{k}$ -espaço vetorial,  $H$  possui base  $\{1, x, c, cx\}$ .

**Exemplo 2.3.12.** A álgebra  $H$  definida acima, chamada álgebra de Hopf de Sweedler de dimensão 4, é uma álgebra de Hopf.

A estrutura de coálgebra de  $H$  é dada por  $\Delta(c) = c \otimes c$ ,  $\Delta(x) = x \otimes 1 + c \otimes x$ ,  $\varepsilon(c) = 1$  e  $\varepsilon(x) = 0$ . A antípoda  $S: H \rightarrow H$  é dada por  $S(c) = c^{-1} = c$  e  $S(x) = -cx$ .

Tal álgebra de Hopf  $H$  foi o primeiro exemplo de uma álgebra de Hopf que não é cocomutativa e não é comutativa. De fato,  $H$  não é comutativa por causa da relação  $xc = -cx$ , uma vez que  $\text{car}(\mathbf{k}) \neq 2$ . Além disso,  $H$  não é cocomutativa, pois  $\Delta \neq \sigma \circ \Delta$ , visto que  $(\sigma \circ \Delta)(x) = 1 \otimes x + x \otimes c$ .





# Referências Bibliográficas

- [1] T. Brzezinski and R. Wisbauer, **Corings and Comodules**. Cambridge University Press, 2003.
- [2] S. Dăscălescu, C. Năstăsescu and S. Raianu , **Hopf Algebras: An Introduction**. Marcel Dekker, Inc., 2001.
- [3] T. W. Hungerford, **Algebra**. Springer, 2000.
- [4] S. Mac Lane, **Categories for the Working Mathematician**, Springer, 1971.
- [5] S. Mac Lane, **Natural associativity and commutativity**, Rice Univ. Studies, 49 (1963), nº 4, 28-46.
- [6] S. Montgomery, **Hopf Algebras and Their Actions on Rings**. CBMS, Chicago, 1992.
- [7] D. Radford, **Hopf Algebras**. World Scientific. Series on Knots and Everything, vol. 49, 2012.
- [8] M. E. Sweedler, **Hopf Algebras**. W. A. Benjamin, Inc., 1969.