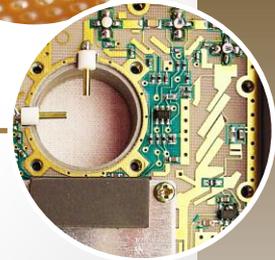
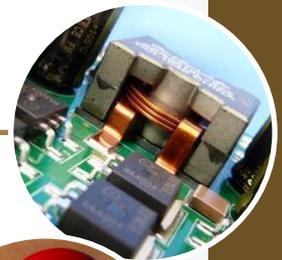
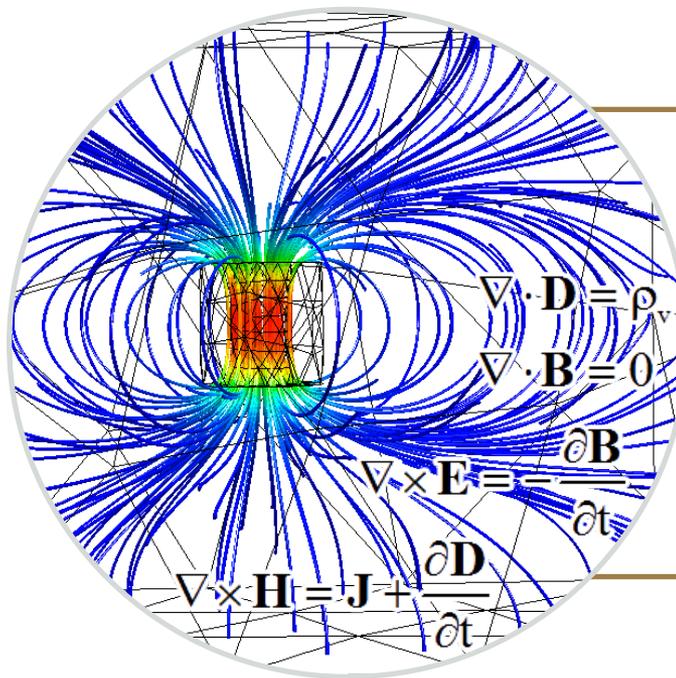


ELETROMAGNETISMO

CEL065

Prof. Pedro S. Almeida
pedro.almeida@ufjf.edu.br



Revisão de Cálculo Vetorial

Conteúdo

- Equação

Operadores Diferenciais

Operador **gradiente** (símbolo: *nabla*) sobre um campo escalar $\psi \rightarrow$ retorna um campo vetorial:

$$\text{Retangular} \rightarrow \nabla\psi(x, y, z) = \left[\frac{\partial\psi}{\partial x}, \frac{\partial\psi}{\partial y}, \frac{\partial\psi}{\partial z} \right] = \frac{\partial\psi}{\partial x} \mathbf{a}_x + \frac{\partial\psi}{\partial y} \mathbf{a}_y + \frac{\partial\psi}{\partial z} \mathbf{a}_z$$

$$\text{Polar} \rightarrow \nabla\psi(\rho, \phi, z) = \left[\frac{\partial\psi}{\partial \rho}, \frac{1}{\rho} \frac{\partial\psi}{\partial \phi}, \frac{\partial\psi}{\partial z} \right] = \frac{\partial\psi}{\partial \rho} \mathbf{a}_\rho + \frac{1}{\rho} \frac{\partial\psi}{\partial \phi} \mathbf{a}_\phi + \frac{\partial\psi}{\partial z} \mathbf{a}_z$$

$$\text{Esférico} \rightarrow \nabla\psi(r, \theta, \phi) = \left[\frac{\partial\psi}{\partial r}, \frac{1}{r} \frac{\partial\psi}{\partial \theta}, \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial\psi}{\partial \phi} \right] = \frac{\partial\psi}{\partial r} \mathbf{a}_r + \frac{1}{r} \frac{\partial\psi}{\partial \theta} \mathbf{a}_\theta + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial\psi}{\partial \phi} \mathbf{a}_\phi$$

Operador **Laplaciano** (símbolo: *nabla-dois*) sobre um campo escalar $\psi \rightarrow$ retorna um campo escalar:

$$\text{Retangular} \rightarrow \nabla^2\psi(x, y, z) = \frac{\partial^2\psi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2\psi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2\psi}{\partial z^2}$$

$$\text{Polar} \rightarrow \nabla^2\psi(\rho, \phi, z) = \frac{1}{\rho} \frac{\partial}{\partial \rho} \left(\rho \frac{\partial\psi}{\partial \rho} \right) + \frac{1}{\rho^2} \frac{\partial^2\psi}{\partial \phi^2} + \frac{\partial^2\psi}{\partial z^2}$$

$$\text{Esférico} \rightarrow \nabla^2\psi(r, \theta, \phi) = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial\psi}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2 \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial\psi}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{\partial^2\psi}{\partial \phi^2}$$

Operadores Diferenciais

Operador **divergente** (símbolo: *nabla-ponto*) sobre um campo vetorial \mathbf{A} \rightarrow retorna um campo escalar:

$$\text{Retangular} \rightarrow \nabla \cdot \mathbf{A} = \frac{\partial A_x}{\partial x} + \frac{\partial A_y}{\partial y} + \frac{\partial A_z}{\partial z}$$

$$\text{Polar} \rightarrow \nabla \cdot \mathbf{A} = \frac{1}{\rho} \frac{\partial(\rho A_\rho)}{\partial \rho} + \frac{1}{\rho} \frac{\partial A_\phi}{\partial \phi} + \frac{\partial A_z}{\partial z}$$

$$\text{Esférico} \rightarrow \nabla \cdot \mathbf{A} = \frac{1}{r^2} \frac{\partial(r^2 A_r)}{\partial r} + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial(A_\theta \sin \theta)}{\partial \theta} + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial A_\phi}{\partial \phi}$$

Operador **rotacional** (símbolo: *nabla-xis*) sobre um campo vetorial \mathbf{A} \rightarrow retorna um campo vetorial:

$$\text{Retangular} \rightarrow \nabla \times \mathbf{A} = \left(\frac{\partial A_z}{\partial y} - \frac{\partial A_y}{\partial z} \right) \mathbf{a}_x + \left(\frac{\partial A_x}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial x} \right) \mathbf{a}_y + \left(\frac{\partial A_y}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial y} \right) \mathbf{a}_z$$

$$\text{Polar} \rightarrow \nabla \times \mathbf{A} = \left(\frac{1}{\rho} \frac{\partial A_z}{\partial \phi} - \frac{\partial A_\phi}{\partial z} \right) \mathbf{a}_\rho + \left(\frac{\partial A_\rho}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial \rho} \right) \mathbf{a}_\phi + \frac{1}{\rho} \left(\frac{\partial(\rho A_\phi)}{\partial \rho} - \frac{\partial A_\rho}{\partial \phi} \right) \mathbf{a}_z$$

$$\text{Esférico} \rightarrow \nabla \times \mathbf{A} = \frac{1}{r \sin \theta} \left(\frac{\partial(A_\phi \sin \theta)}{\partial \theta} - \frac{\partial A_\theta}{\partial \phi} \right) \mathbf{a}_r + \frac{1}{r} \left(\frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial A_r}{\partial \phi} - \frac{\partial(r A_\phi)}{\partial r} \right) \mathbf{a}_\theta + \frac{1}{r} \left(\frac{\partial(r A_\theta)}{\partial r} - \frac{\partial A_r}{\partial \theta} \right) \mathbf{a}_\phi$$

Operadores Diferenciais

Significado gráfico em \mathbb{R}^2

contornos do campo escalar

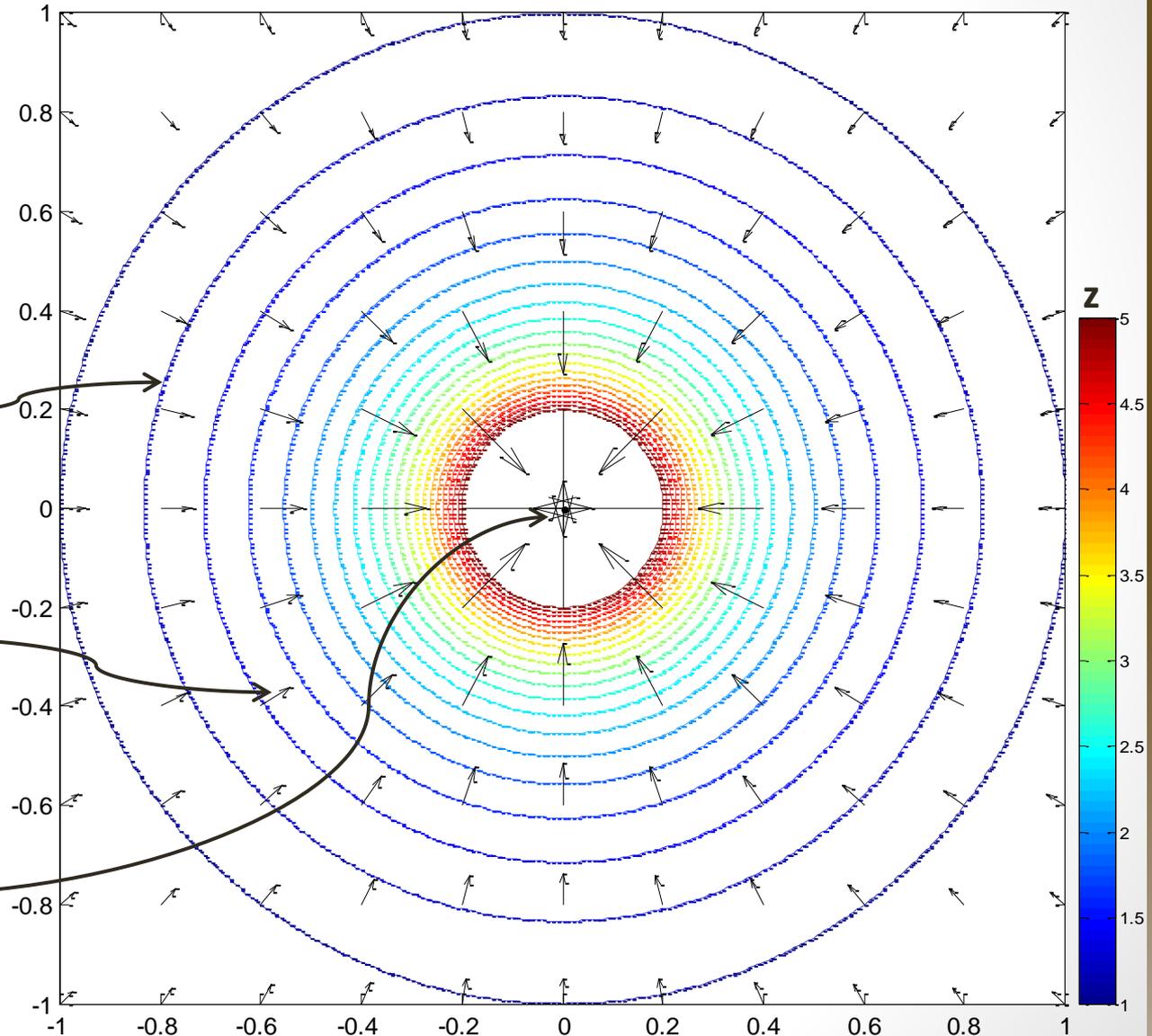
$$z = \psi(x, y)$$

campo vetorial

$$\mathbf{A} = \nabla\psi(x, y)$$

divergente neste ponto ("sink")

$$\nabla \cdot \mathbf{A} < 0$$



Operadores Diferenciais

Significado gráfico em \mathbb{R}^2

contornos do campo escalar

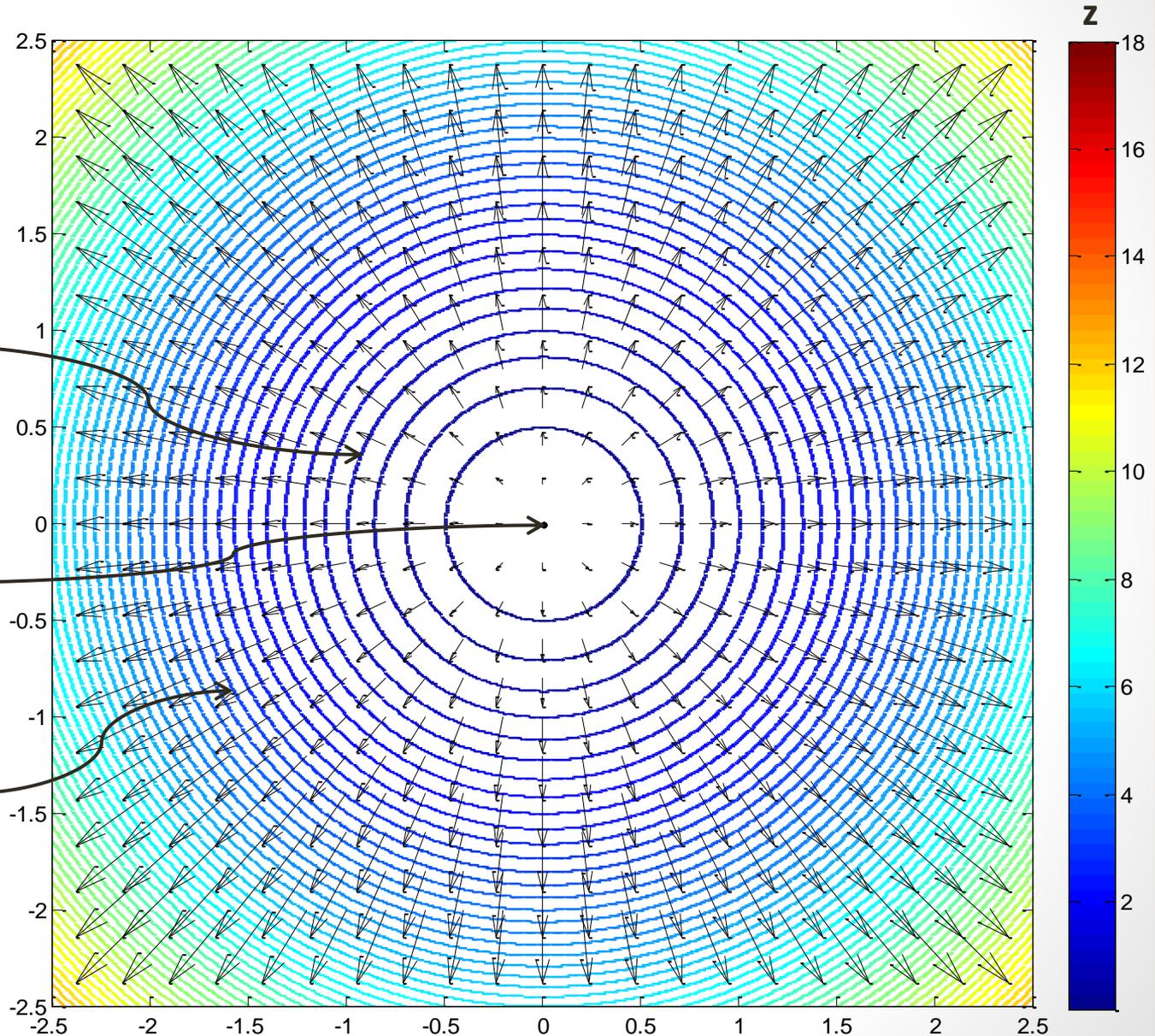
$$z = \phi(x, y)$$

divergente neste ponto ("source")

$$\nabla \cdot \mathbf{B} > 0$$

campo vetorial

$$\mathbf{B} = \nabla \phi(x, y)$$



Operadores Diferenciais

Significado
gráfico em \mathbb{R}^2

mesmo campo escalar

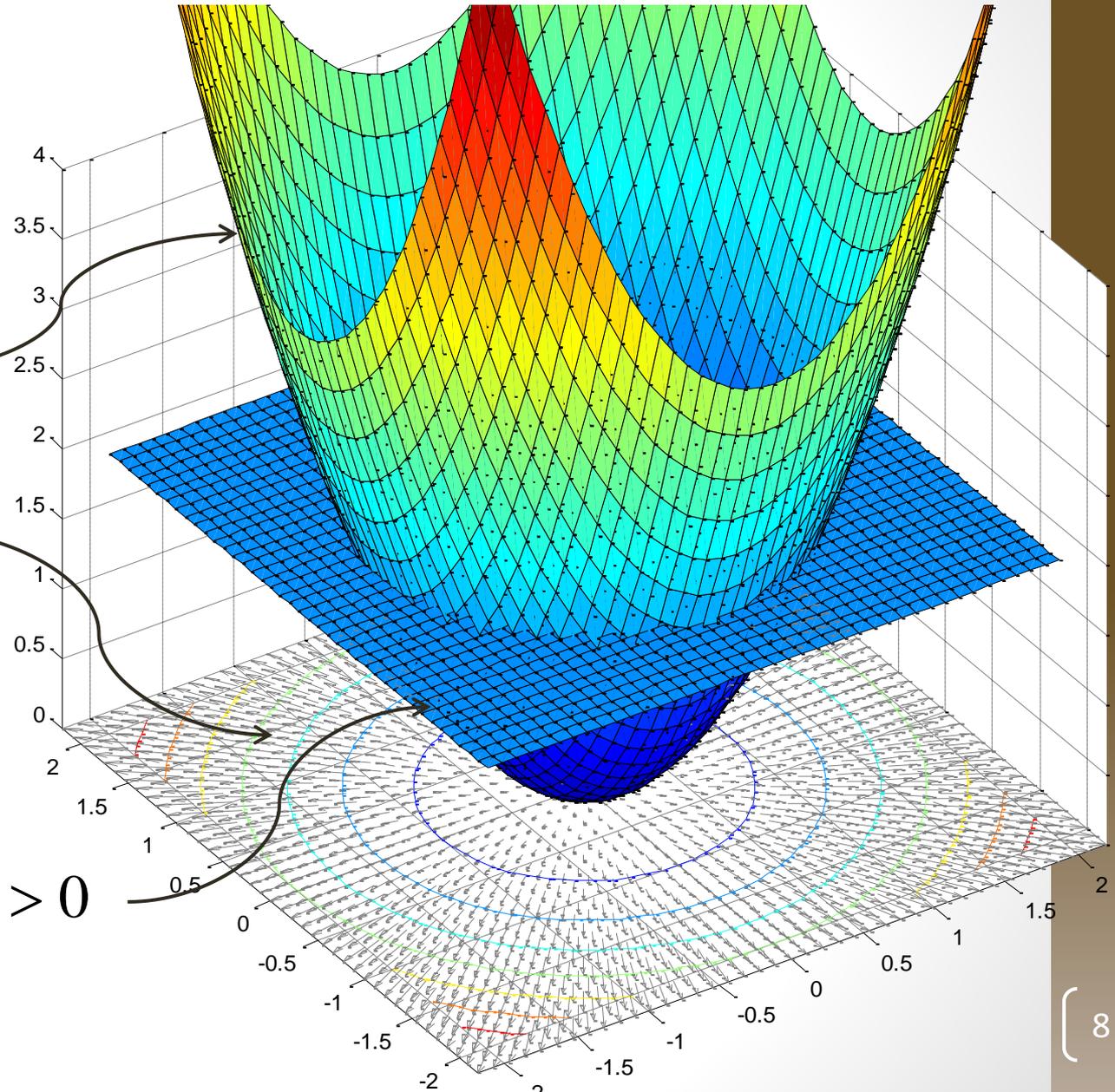
$$z = \phi(x, y)$$

campo gradiente associado

$$\mathbf{B} = \nabla\phi(x, y)$$

divergência e laplaciano
(escalares)

$$\nabla \cdot \mathbf{B} = \nabla \cdot \nabla\phi = \nabla^2\phi > 0$$



Operadores Diferenciais

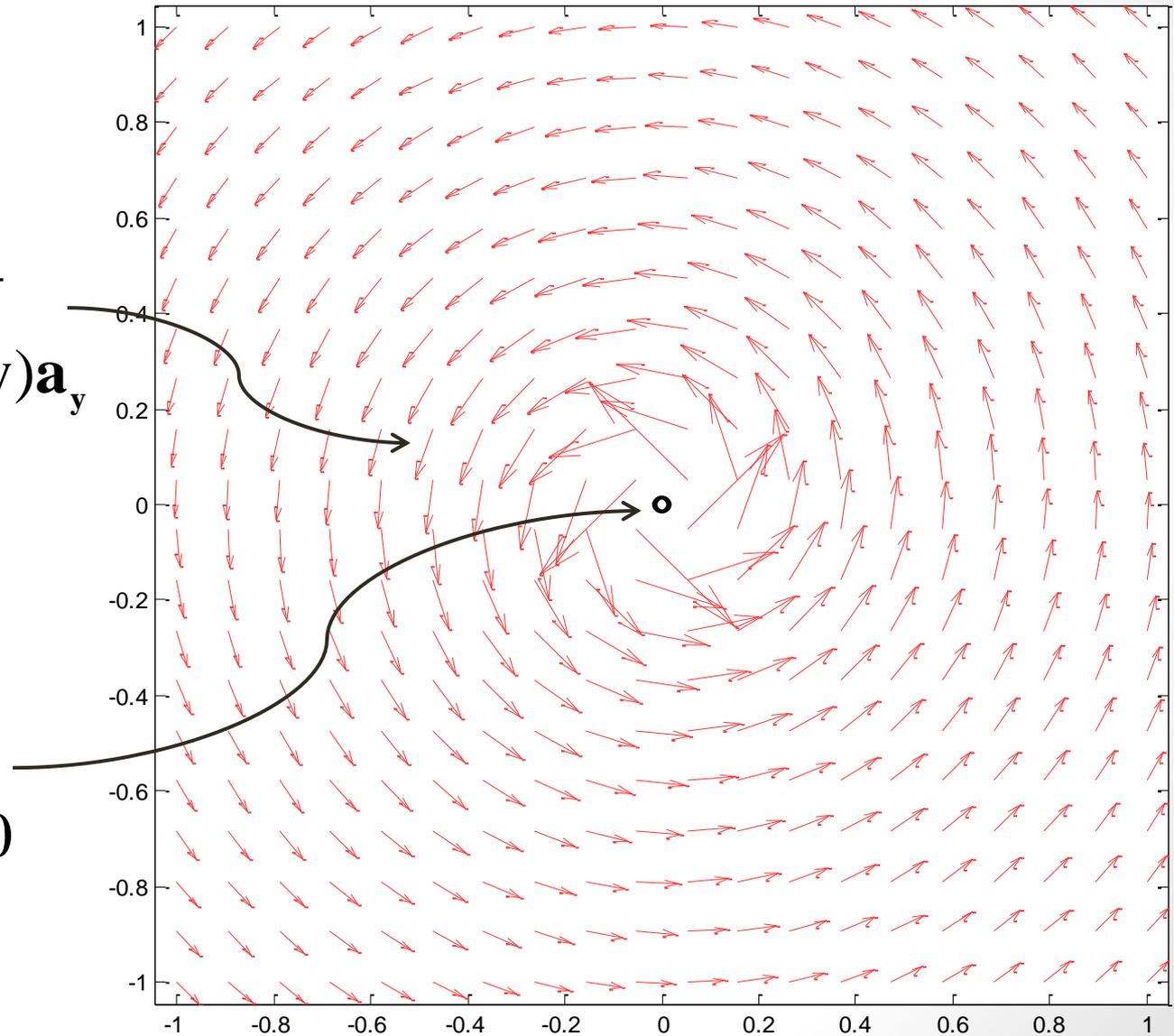
Significado
gráfico em \mathbb{R}^2

campo vetorial

$$\mathbf{A} = A_x(x, y)\mathbf{a}_x + A_y(x, y)\mathbf{a}_y$$

rotacional neste ponto

$$\nabla \times \mathbf{A} = k\mathbf{a}_z, \quad k > 0$$



Operadores Diferenciais

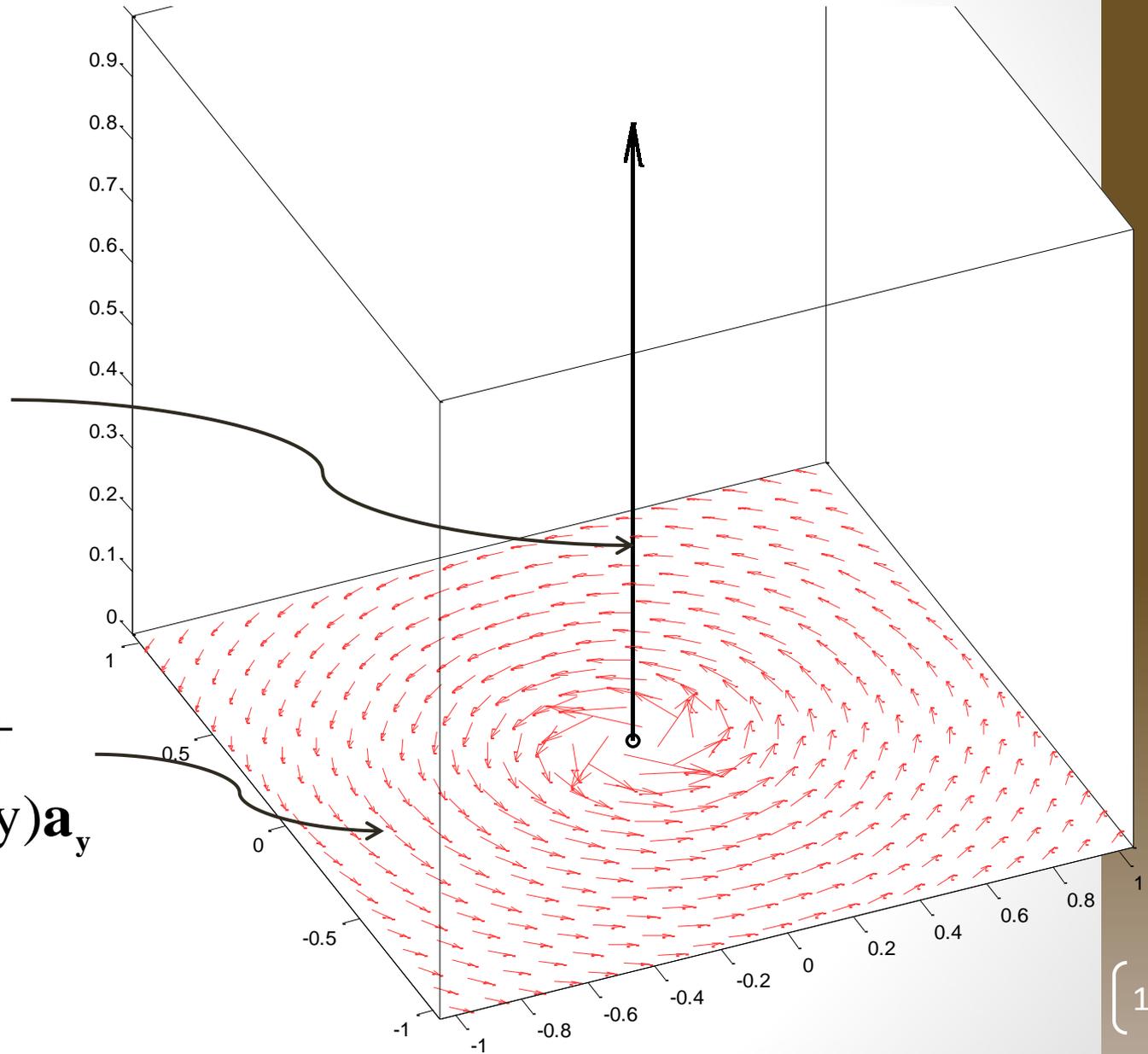
Significado
gráfico em \mathbb{R}^2

rotacional neste
ponto (vetor)

$$\nabla \times \mathbf{A} = k \mathbf{a}_z, \quad k > 0$$

campo vetorial

$$\mathbf{A} = A_x(x, y)\mathbf{a}_x + A_y(x, y)\mathbf{a}_y$$

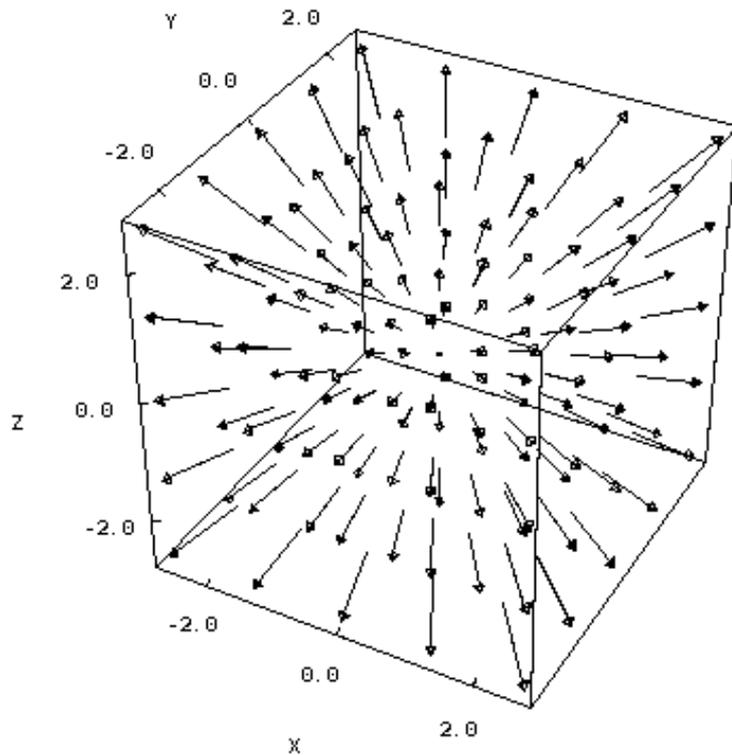


Operadores Diferenciais

Significado gráfico em \mathbb{R}^3

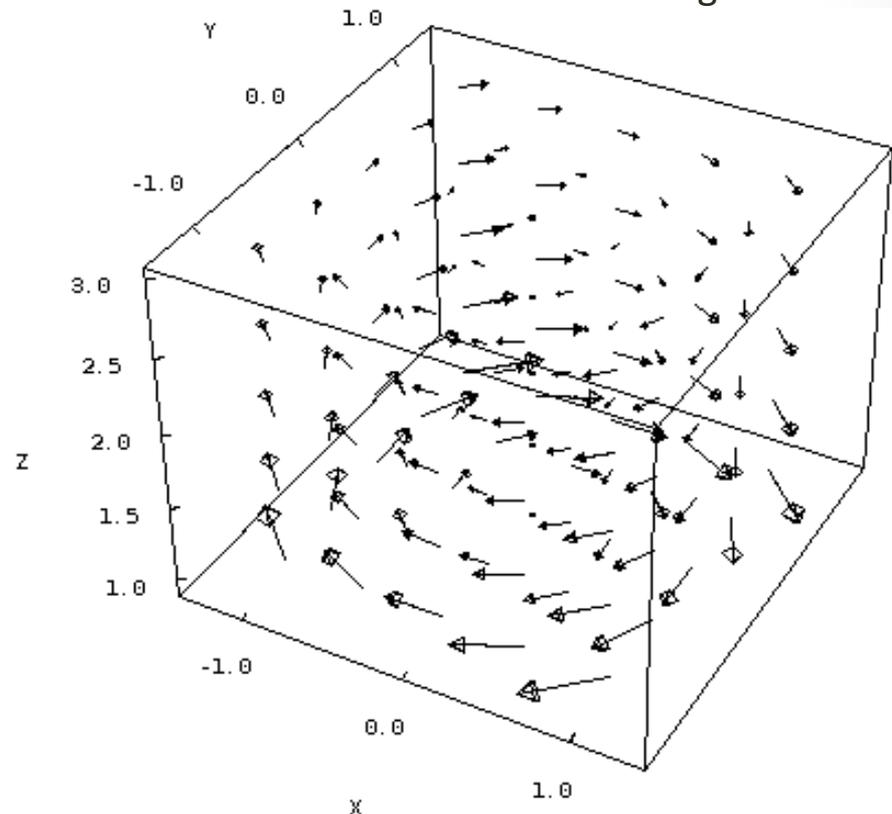
$$\nabla \cdot \mathbf{A} > 0$$

na origem



$$\nabla \times \mathbf{A} < 0$$

na origem



Identidades de Cálculo Vetorial

Supondo dois campos escalares (ψ e ϕ) e dois campos vetoriais (\mathbf{A} e \mathbf{B}):

Propriedades distributivas:

$$\nabla(\psi + \phi) = \nabla\psi + \nabla\phi$$

$$\nabla \cdot (\mathbf{A} + \mathbf{B}) = \nabla \cdot \mathbf{A} + \nabla \cdot \mathbf{B}$$

$$\nabla \times (\mathbf{A} + \mathbf{B}) = \nabla \times \mathbf{A} + \nabla \times \mathbf{B}$$

Divergente e rotacional do produto de um campo escalar e um campo vetorial:

$$\nabla \cdot (\psi \mathbf{A}) = [\mathbf{A} \cdot \nabla \psi] + [\psi \nabla \cdot \mathbf{A}]$$

$$\nabla \times (\psi \mathbf{A}) = [\psi (\nabla \times \mathbf{A})] + [(\nabla \psi) \times \mathbf{A}]$$

Gradiente do produto de campos escalares:

$$\nabla(\psi\phi) = \phi \nabla\psi + \psi \nabla\phi$$

Gradiente de um produto escalar:

$$\nabla(\mathbf{A} \cdot \mathbf{B}) = (\mathbf{A} \cdot \nabla)\mathbf{B} + (\mathbf{B} \cdot \nabla)\mathbf{A} + \mathbf{A} \times (\nabla \times \mathbf{B}) + \mathbf{B} \times (\nabla \times \mathbf{A})$$

Divergente e rotacional de um produto vetorial:

$$\nabla \cdot (\mathbf{A} \times \mathbf{B}) = (\nabla \times \mathbf{A}) \cdot \mathbf{B} - \mathbf{A} \cdot (\nabla \times \mathbf{B})$$

$$\nabla \times (\mathbf{A} \times \mathbf{B}) = \mathbf{A}(\nabla \cdot \mathbf{B}) - \mathbf{B}(\nabla \cdot \mathbf{A}) + (\mathbf{B} \cdot \nabla)\mathbf{A} - (\mathbf{A} \cdot \nabla)\mathbf{B}$$

na qual se define a **derivada direcional** na direção de \mathbf{A} vezes seu módulo:

$$\mathbf{A} \cdot \nabla = (\nabla \mathbf{A}) \cdot \mathbf{A}$$

Identidades de Cálculo Vetorial

Supondo um campo escalar ψ e um campo vetorial \mathbf{A} :

Identidades com derivadas segundas:

O **rotacional do gradiente** de qualquer campo escalar sempre resulta no vetor nulo:

$$\nabla \times (\nabla \psi) = 0$$

O **divergente do rotacional** de qualquer campo vetorial é sempre zero:

$$\nabla \cdot (\nabla \times \mathbf{A}) = 0$$

O **Laplaciano** de um campo escalar pode também ser definido como o **divergente do gradiente**:

$$\nabla^2 \psi = \nabla \cdot (\nabla \psi)$$

O **rotacional do rotacional** de um campo vetorial segue a identidade:

$$\nabla \times (\nabla \times \mathbf{A}) = \nabla(\nabla \cdot \mathbf{A}) - \nabla^2 \mathbf{A}$$

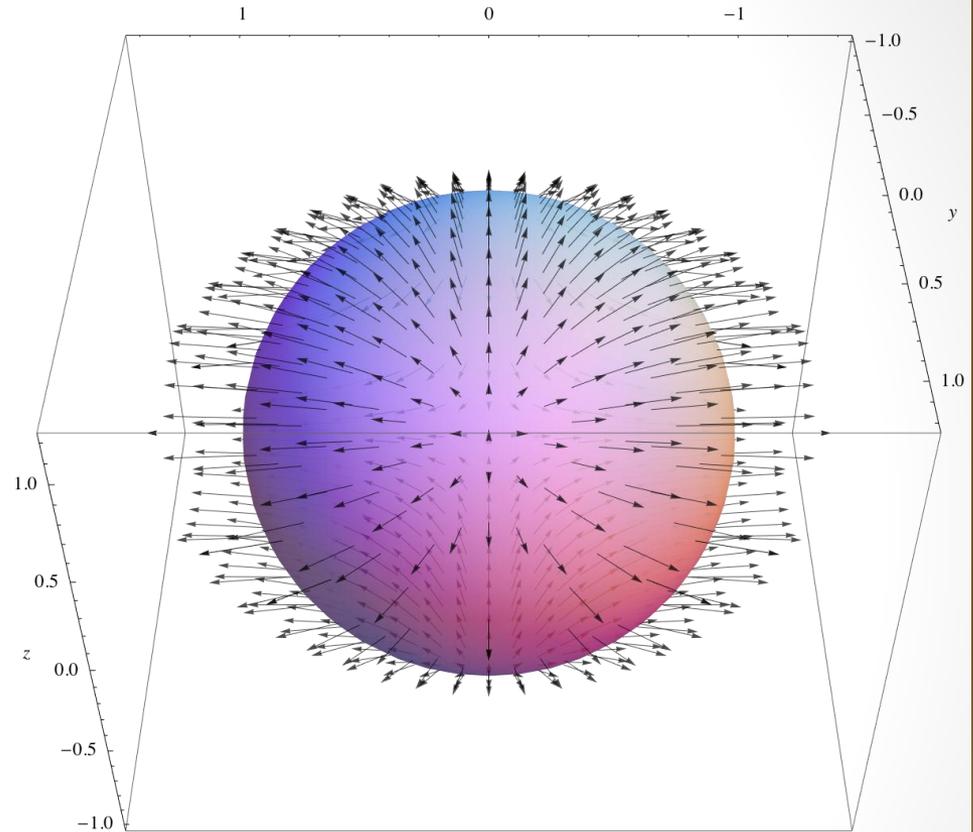
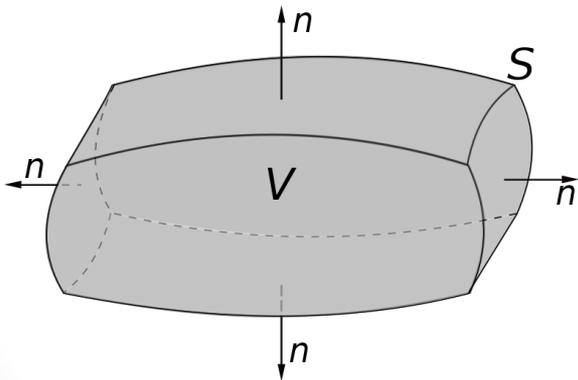
na qual o **Laplaciano vetorial** é definido, em coordenadas retangulares, como:

$$\nabla^2 \mathbf{A} = \nabla^2 A_x \mathbf{a}_x + \nabla^2 A_y \mathbf{a}_y + \nabla^2 A_z \mathbf{a}_z$$

Teoremas de Cálculo Vetorial

Teorema da Divergência

Supondo um campo vetorial \mathbf{A} tridimensional, que atravessa uma superfície curva contínua fechada de *fronteira* S (2D) que engloba um *volume* V (3D), e um campo vetorial \mathbf{n} de módulo unitário, normal à superfície de S e apontando para fora em todos os pontos



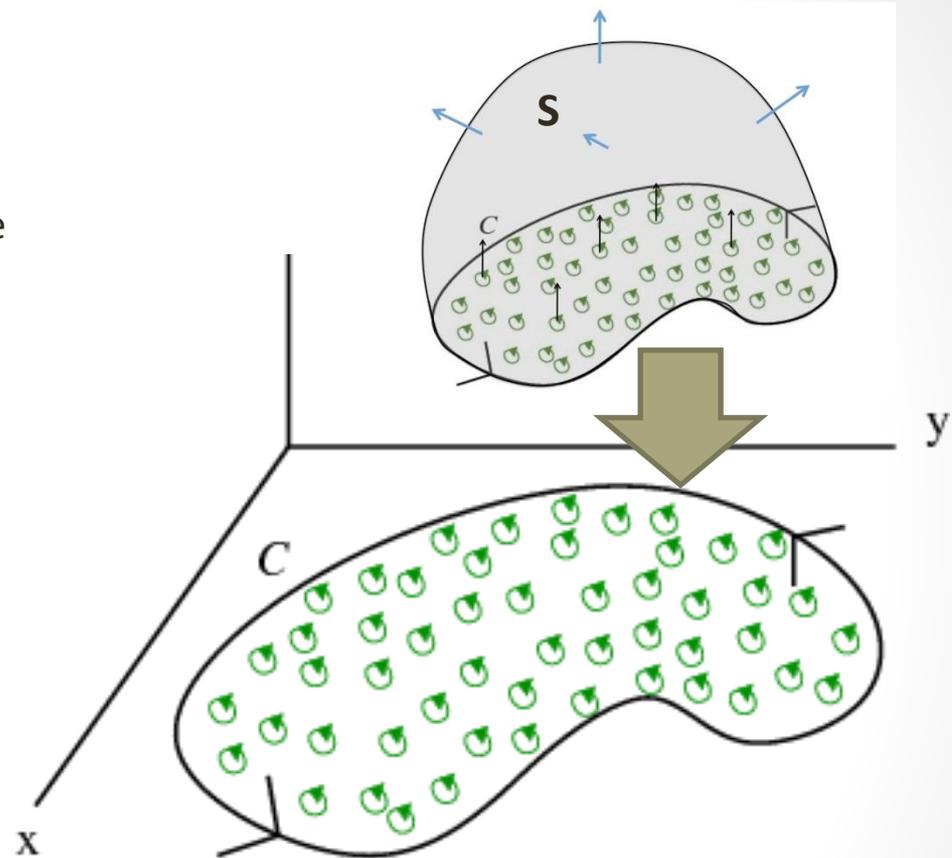
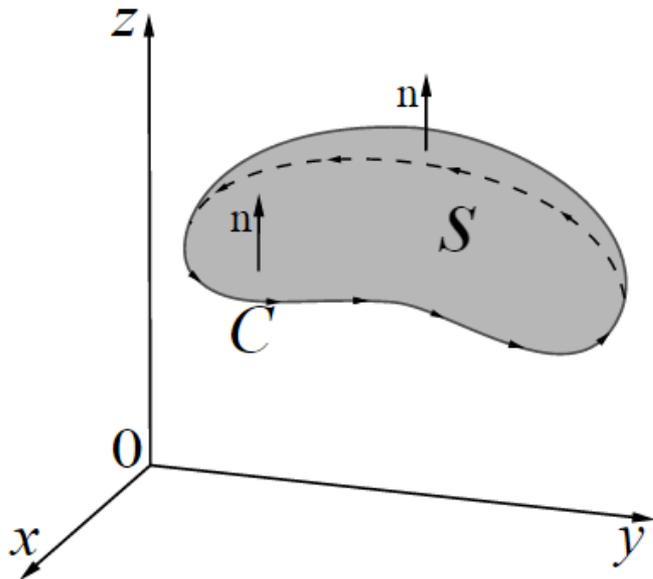
$$\oiint_S (\mathbf{A} \cdot \mathbf{n}) dS = \iiint_V (\nabla \cdot \mathbf{A}) dV$$

O **fluxo** do campo \mathbf{A} através da superfície fechada S é igual ao somatório de todas as **fontes que divergem/convergem** do/para o interior de S .

Teoremas de Cálculo Vetorial

Teorema de Stokes

Supondo um campo vetorial \mathbf{A} tridimensional, que atravessa uma superfície contínua curva S (2D), que possui uma fronteira curva (1D) C orientada no sentido positivo (anti-horário com relação ao campo normal \mathbf{n} de S)



$$\oint_C \mathbf{A} \cdot d\mathbf{r} = \iint_S (\nabla \times \mathbf{A}) \cdot d\mathbf{S}$$

O **valor integral** do campo \mathbf{A} sobre a fronteira C da superfície S é igual ao **fluxo do rotacional** do mesmo campo \mathbf{A} através de S